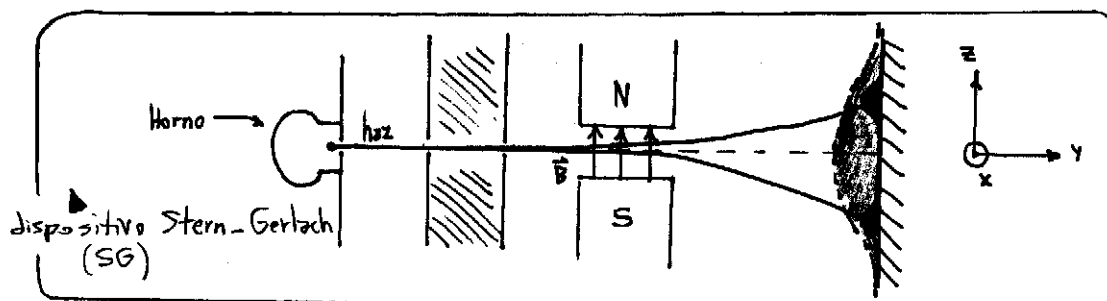


El Experimento de Stern-Gerlach

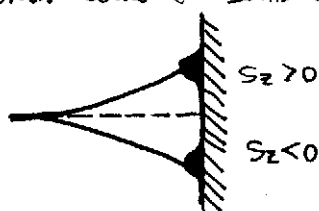
Un horno emite átomos de Ag neutros con $1e^-$ en la última órbita que le da el spin al átomo como un todo. AL salir del horno los átomos tienen su spin orientado en cualquier dirección



$$\vec{\mu} = \frac{e}{m_e c} \vec{S}$$

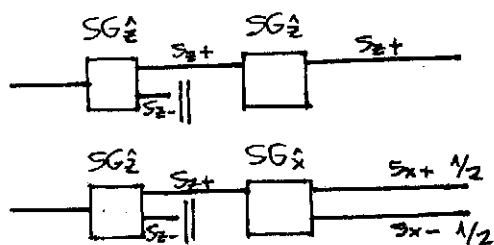
momento magnético del átomo que sale del horno

La f_z que le ejerce el campo \vec{B} a estos átomos es $f_z \propto -\mu_z$. Entonces el dispositivo SG mide y filtra por $S_z (\mu_z)$. Si el spin es un ente clásico es de esperar un patrón como el sombreado en azul; pero se obtienen dos manchas; con la correspondencia

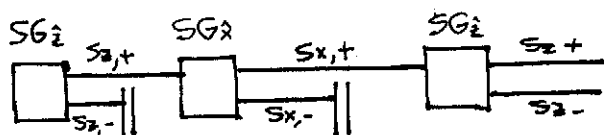


El spin no es un ente "continuo": está cuantizado y solo puede tomar dos valores. Llamamos a estos estados $(S_z, +)$ $(S_z, -)$

Un aparato de SG entonces filtra o selecciona ciertos átomos



Con el dispositivo Z^o orientado en \hat{x} obtenemos mitad de átomos en $(S_x, +)$ y mitad en $(S_x, -)$ La única es que en realidad $(S_z, +)$ se compone de $(S_x, +)$ y $(S_x, -)$



Sole $(S_z, -)$ pero para ello ser posible \Rightarrow $(S_x, +)$ tiene $(S_z, +)$ y $(S_z, -)$.

Pero esto no es posible porque el Z^o aparato no entró jamás $(S_z, -)$ SE FILTRÓ ANTES

Los spins en S_x, S_z son incompatibles. AL seleccionar $(S_x, +)$ en el Z^o SG se destruye la información previa sobre S_z . No podemos ya garantizar que S_z sea nula

EL 3er experimento da al traste con la idea de que podemos pensar en spin como un ente vectorial en 3D. Mediante una analogía con polarización de luz vemos que es necesario meter al spin en un espacio vectorial de dimensión 2 pero con coeficientes complejos.

■ KETS

El ket contiene toda la información cuántica del estado. Da el Estado físico del sistema.

- $|\alpha\rangle + |\beta\rangle = |\gamma\rangle$ (la suma de kets es un ket)
- $c|\alpha\rangle = |\alpha\rangle \cdot c$ $c \in \mathbb{C}$
- $c_1|\alpha\rangle + c_2|\beta\rangle = |\gamma\rangle$ $c_1, c_2 \in \mathbb{C}$
- $c|\alpha\rangle, |\alpha\rangle$ representan el mismo estado cuántico

Se define un espacio de "Bra", dual al de "kets" al que se va mediante «dual conjugado».

$$|a\rangle, |a'\rangle \xleftrightarrow{DC} \langle a'|, \langle a|$$

$$|a\rangle + |b\rangle \leftrightarrow \langle a| + \langle b|$$

$$c|a\rangle \leftrightarrow c^* \langle a|$$

Se define el producto interno:

$$\boxed{\langle \beta | \alpha \rangle \equiv \langle \beta | \alpha \rangle}$$

BRA KET

es un número complejo

Se puede hacer una equivalencia con vectores std. del álgebra del siguiente modo:

Ket	~	vector columna
Bra	~	vector fila

$$|X\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$|X\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} |X\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |Y\rangle$$

$$|Y\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\langle X | X \rangle = \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\langle X | = \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \langle X | + \frac{1}{\sqrt{2}} \langle Y | \right) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

● Propiedades

1. $\langle \beta | \alpha \rangle = \langle \alpha | \beta \rangle^*$ $\Rightarrow \langle \alpha | \alpha \rangle \in \mathbb{R}$
2. $\langle \alpha | \alpha \rangle \geq 0$ Métrica definida positiva
3. $\langle \alpha | \beta \rangle = \langle \beta | \alpha \rangle = 0 \Leftrightarrow |\alpha\rangle$ es ortogonal a $|\beta\rangle$
4. $\langle \tilde{\alpha} | \tilde{\alpha} \rangle = 1$ con $|\tilde{\alpha}\rangle = \frac{1}{\sqrt{\langle \alpha | \alpha \rangle}} |\alpha\rangle$ Todo ket ($\neq 0$) es normalizable

■ OPERADORES

A cada observable lo representaremos por un operador. Hay operadores que no vienen de observables.

$$\hat{A}|\alpha\rangle = |\gamma\rangle \rightarrow \text{un operador sobre un ket da otro ket}$$

$$\langle \beta | \hat{A} = \langle \beta | \rightarrow \text{" " " " bra " " bra}$$

$$\boxed{X|\alpha\rangle \xleftrightarrow{DC} \langle \alpha | X^\dagger}$$

donde \dagger (daga) \equiv traspuesto conjugado
(Cambia el sentido hacia donde actúa el operador y conjuga)

$$\boxed{\text{si } X = X^\dagger \Rightarrow X \text{ es hermítico}}$$

1. $X \cdot Y \neq Y \cdot X$ no conmutativo
2. $X(YZ) = (XY)Z = XYZ$ asociativo

Importante

Las observables en cuántica se representan mediante operadores hermíticos

$$(XY)^{\dagger} = Y^{\dagger}X^{\dagger}$$

$$\hat{O}|\alpha\rangle = 0 \quad \forall |\alpha\rangle; \hat{O} \equiv \text{operador nulo}$$

$$X(c_1|\alpha\rangle + c_2|\beta\rangle) = c_1X|\alpha\rangle + c_2X|\beta\rangle$$

• Sandwichs

$$\langle \beta | X | \alpha \rangle = \langle \beta | \cdot (X | \alpha \rangle) = \langle \beta | \gamma \rangle = \langle \gamma | \beta \rangle^* = \langle \alpha | X^{\dagger} | \beta \rangle^*$$

usando prop. del prod. interno

es un ket $\rightarrow |\gamma\rangle \xrightarrow{DC} \langle \gamma | = \langle \alpha | X^{\dagger}$

$$\langle \beta | X | \alpha \rangle = \langle \alpha | X^{\dagger} | \beta \rangle^*$$

$$\langle \beta | X | \alpha \rangle = \langle \beta | X \cdot |\alpha\rangle = \langle \beta | \gamma \rangle = \langle \alpha | \gamma \rangle^* = \langle \alpha | X^{\dagger} | \beta \rangle^*$$

$\langle \beta | \xrightarrow{DC} |\gamma\rangle = X^{\dagger} | \beta \rangle$

EL formalismo es consistente. El operador opera sobre un ket/bra y multiplica al otro.

■ Producto Externo

$$|\beta\rangle\langle\alpha| \equiv (|\beta\rangle) \cdot (\langle\alpha|)$$

$$(|\beta\rangle\langle\alpha|)|\gamma\rangle = |\beta\rangle\langle\alpha|\gamma\rangle = \langle\alpha|\gamma\rangle|\beta\rangle$$

escalar

- Es un operador, pues al aplicar sobre un ket obtengo otro ket
- rota $|\gamma\rangle$ en la dirección de $|\beta\rangle$

$$\Lambda_{\alpha} = |\alpha\rangle\langle\alpha| \leftarrow \text{el proyector}$$

$$\Lambda_{\alpha}^2 = |\alpha\rangle\langle\alpha|\alpha\rangle\langle\alpha| = |\alpha\rangle\langle\alpha| = \Lambda_{\alpha}$$

= 1

EL proyector Λ_{α} sobre un ket $|\beta\rangle$ selecciona la parte de $|\beta\rangle$ en la dirección de $|\alpha\rangle$. Nos dice cuanto de $|\beta\rangle$ está en la dirección de $|\alpha\rangle$.

$$\sum_i^N \Lambda_i = \sum_i^N |i\rangle\langle i| \equiv \mathbb{1}$$

La \sum de todos los proyectores del espacio en el que estamos es la identidad de ese espacio.

$\{|i\rangle\}$ es un conjunto completo

$$(|\beta\rangle\langle\alpha|)^{\dagger} = |\alpha\rangle\langle\beta|$$

• Notas Varias

$$\hat{X} = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 0 \end{pmatrix} \quad \hat{Y} = \begin{pmatrix} 0 & \\ & 1 \end{pmatrix}$$

$$X^{\dagger}X = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \\ & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 0 \end{pmatrix}$$

$$\hat{X}^{\dagger} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ & 0 \end{pmatrix} \quad \hat{Y}^{\dagger} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ & 0 \end{pmatrix}$$

$$XX^{\dagger} = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Notar la diferencia en la dimensión del resultado.

Los kets $|\alpha\rangle$ viven en un espacio vectorial de Hilbert con dim. N, donde N lo dicta el # de posibles estados de cada sistema físico. Una partícula de spin 1/2 solo tiene 2 estados: (up y down)

Hay otro producto más, que se llama producto tensorial y se representa como: $|\alpha\rangle \otimes |\beta\rangle$ Es un producto entre kets de espacios de Hilbert diferentes.

$$\langle \alpha | \beta \rangle^* \equiv DC \{ |\beta\rangle \} \cdot DC \{ \langle \alpha | \}$$

■ Bases

Dado un sistema físico representado por un espacio de dim N existirá una base (de dim. N) que será un conjunto de estados tal que cualquier estado de ese sistema físico puede representarse como CL de ese conjunto.

$$\{|i\rangle\} \text{ base} \rightarrow |\alpha\rangle = \sum_{i=1}^N c_i |i\rangle$$

, con $|\alpha\rangle$ estado cualquiera

Es práctico utilizar bases ortonormales

$$\langle i|j\rangle = \delta_{ij} \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases} \quad (\text{Delta de Kronecker})$$

Los kets se definen normalizados

$$|\psi\rangle = a|1\rangle + b|2\rangle + c|3\rangle + d|4\rangle \rightarrow |a|^2 + |b|^2 + |c|^2 + |d|^2 = 1$$

$$\text{Sea } |\phi\rangle = a|1\rangle + b|2\rangle, \quad \langle\phi| = a^*\langle 1| + b^*\langle 2| \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} \langle\phi|\phi\rangle &= (a^*\langle 1| + b^*\langle 2|)(a|1\rangle + b|2\rangle) = \\ &= a^*a\langle 1|1\rangle + b^*a\langle 2|1\rangle + a^*b\langle 1|2\rangle + b^*b\langle 2|2\rangle \end{aligned}$$

$$\langle\phi|\phi\rangle = |a|^2 + |b|^2 = 1$$

■ Autokets y Autovalores

$$\text{Si } A|a\rangle = c|a\rangle \Rightarrow |a\rangle \text{ es autoket de } A \text{ con autovalor } c$$

Se suelen etiquetar los autoestados $|a'\rangle, |a''\rangle \rightarrow$

$$A|a'\rangle = a'|a'\rangle$$

$$(A - a'\mathbb{I})|a'\rangle = 0 \quad \leftarrow \text{el problema espectral}$$

NOTA
En general solo se sabe como opera un operador sobre kets. La operación sobre bras la obtenemos usando DC.

Entonces los operadores tendrán representación matricial, que cambiará según la base utilizada

A • Los autovalores de un operador hermítico son \mathbb{R} , y los autokets correspondientes a diferentes autovalores son ortogonales

B • Los autokets de un operador son base completa del espacio de kets.

$$\begin{aligned} \text{A. } a'|a'\rangle &= A|a'\rangle \leftrightarrow \langle a'|A^+ = \langle a'|A = \langle a'|a'^* \\ \Rightarrow \langle a'|A|a'\rangle &= \langle a'|A|a'\rangle = a' \\ (\langle a'|A|a'\rangle)^* &= (\langle a'|)(A|a'\rangle)^* = \langle a'|A^+|a'\rangle \\ &= \langle a'|A|a'\rangle = a' \Rightarrow a' = a'^* \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} A|a'\rangle &= a'|a'\rangle \\ A|a''\rangle &= a''|a''\rangle \Rightarrow A(|a'\rangle - |a''\rangle) = \\ &= a'|a'\rangle - a''|a''\rangle \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle a''|A|a'\rangle &= a'\langle a''|a'\rangle \\ \langle a'|A|a''\rangle &= a''\langle a'|a''\rangle \\ \langle a''|A|a'\rangle^* &= a''\langle a''|a'\rangle^* \\ \langle a''|A|a'\rangle &= a'\langle a''|a'\rangle \\ \langle a''|A|a'\rangle &= a''\langle a''|a'\rangle \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \end{array} \right\} \text{volvemos a conjugar (use } a''^* = a'' \text{)}$$

$$\text{Restamos } 0 = (a' - a'')\langle a''|a'\rangle$$

$$\Rightarrow \langle a''|a'\rangle = 0 \quad \text{si } a' \neq a''$$

B. Se postula así. Si esto vale \Rightarrow

$$\begin{aligned} |\alpha\rangle &= \sum_i^N |a_i\rangle \langle a_i|\alpha\rangle = \sum_i^N c_i |a_i\rangle = \mathbb{1}|\alpha\rangle \\ \langle\alpha|\alpha\rangle &= \sum_{ij}^N \langle a_j|c_j^* c_i|a_i\rangle = \sum_i^N |c_i|^2 = 1 \\ \mathbb{1} &= \sum_i^N |a_i\rangle \langle a_i| \end{aligned}$$

si la base es completa $\Rightarrow \sum_i \mathbb{1} = 1$

Operadores & Matrices

Representación matricial del operador X

$$X = \sum_{a'} \sum_{a''} |a''\rangle \langle a' | X | a'\rangle \langle a'| = \sum_{a'} \sum_{a''} \underbrace{\langle a'' | X | a'\rangle}_{\text{un escalar}} |a''\rangle \langle a'|$$

elemento de matriz \rightarrow $X_{ij} = \langle a_i | X | a_j \rangle$
fila columna

Sea base de dim. 3

$$X = \begin{pmatrix} X_{11} & X_{12} & X_{13} \\ X_{21} & X_{22} & X_{23} \\ X_{31} & X_{32} & X_{33} \end{pmatrix} \begin{matrix} |a_1\rangle \\ |a_2\rangle \\ |a_3\rangle \end{matrix}$$

Notar que $|a''\rangle \langle a'| \in N \times N$

X es hermitico \Rightarrow su matriz es simétrica conjugada

$$\langle a_i | X | a_j \rangle^* = \langle a_j | X^\dagger | a_i \rangle = \langle a_j | X | a_i \rangle \Rightarrow \langle a_j | X | a_i \rangle^* = \langle a_i | X | a_j \rangle$$

La matriz tiene traza real y seis elementos independientes:

$$X = \begin{pmatrix} X_{11} & X_{12} & X_{13} \\ X_{21}^* & X_{22} & X_{23} \\ X_{31}^* & X_{32}^* & X_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_{11} & X_{12} & X_{13} \\ X_{21} & X_{22} & X_{23} \\ X_{31} & X_{32} & X_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_{11}^* & X_{21}^* & X_{31}^* \\ X_{12}^* & X_{22}^* & X_{32}^* \\ X_{13}^* & X_{23}^* & X_{33}^* \end{pmatrix}$$

$$X_{ji}^* = X_{ij}$$

$$X_{ij}^{\dagger} = X_{ji}$$

$$X_{ij}^\dagger = X_{ji}$$

Aquí se ve bien el significado de dagger

CL de autoestados

Un estado $|\alpha\rangle$ se puede escribir en función de la base $\{|a_i\rangle\}$, de esta forma:

$$|\alpha\rangle = \sum_{i=1}^N |a_i\rangle \langle a_i | \alpha \rangle = \sum_{i=1}^N \underbrace{\langle a_i | \alpha \rangle}_{c_i} |a_i\rangle \rightarrow \langle a_j | \alpha \rangle = \sum_{i=1}^N c_i \underbrace{\langle a_j | a_i \rangle}_{\delta_{ji}} \\ \langle a_j | \alpha \rangle = c_j$$

cambio de base

$$X | b_j \rangle = \sum_{i=1}^N |a_i\rangle \langle a_i | X | b_j \rangle = \sum_{i=1}^N C_{ij} |a_i\rangle$$

Matriz de cambio de base

Para cambiar de base metemos $\mathbb{1}$ escritas como \sum de proyectores

$$|b_j\rangle = \sum_{i=1}^N |a_i\rangle \langle a_i | b_j \rangle = \sum_{i=1}^N \underbrace{\langle a_i | b_j \rangle}_{\delta_{ij}} |a_i\rangle$$

son los elementos de la matriz que cambia de base

Representación diagonal

Un operador tiene representación diagonal cuando está representado en la base de sus autoestados

$$A = \sum_i \sum_j |a_i\rangle \langle a_i | A | a_j \rangle \langle a_j | = \sum_i \sum_j a_j |a_i\rangle \langle a_i | a_j \rangle \langle a_j | = \sum_{ij} \delta_{ij} a_j |a_i\rangle \langle a_j |$$

Matriz de $N \times N$

$$A = \sum_i a_i \mathbb{1}$$

\rightarrow

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_2 & & \\ 0 & 0 & \dots & \\ \vdots & & & a_N \\ 0 & & & & 0 \end{pmatrix}$$

a_1, a_2, \dots, a_N son sus autovalores

Es conveniente utilizar como bases los autoestados de ciertos operadores.

Representaciones canónicas

Podemos representar una base como vectores canónicos

$$|a_1\rangle \doteq \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad |a_2\rangle \doteq \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad |a_n\rangle \doteq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$$

Luego:

$$|\alpha\rangle = \sum_i |a_i\rangle \langle a_i | \alpha \rangle = \langle a_1 | \alpha \rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \langle a_2 | \alpha \rangle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \langle a_n | \alpha \rangle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle a_1 | \alpha \rangle \\ \langle a_2 | \alpha \rangle \\ \vdots \\ \langle a_n | \alpha \rangle \end{pmatrix} \quad \downarrow DC$$

$$\langle \alpha | \alpha \rangle = 1 = \left(\begin{matrix} 1 \times N & N \times 1 \\ \dots & \dots \end{matrix} \right) \begin{pmatrix} \langle \alpha | a_1 \rangle \\ \langle \alpha | a_2 \rangle \\ \vdots \\ \langle \alpha | a_n \rangle \end{pmatrix} = \square \text{ un escalar}$$

$$\langle \alpha | = (\langle \alpha | a_1 \rangle \quad \langle \alpha | a_2 \rangle \quad \dots \quad \langle \alpha | a_n \rangle)$$

$$\langle \beta | \alpha \rangle = \langle \beta | a_i \rangle \langle a_i | \alpha \rangle = \sum_i \langle \beta | \overbrace{a_i}^{\Lambda_{a_i}} \rangle \langle a_i | \alpha \rangle = \square \text{ un escalar}$$

$$\langle a_i | \gamma \rangle = \langle a_i | X | \alpha \rangle = \sum_{a_j} \langle a_i | X | a_j \rangle \langle a_j | \alpha \rangle$$

$$\begin{pmatrix} \langle a_1 | \gamma \rangle \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_{11} & X_{12} & \dots \\ X_{21} & X_{22} & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \langle a_1 | \alpha \rangle \\ \vdots \end{pmatrix}$$

$$X \doteq \sum_i \sum_j |a_i\rangle \langle a_i | X | a_j \rangle \langle a_j| \doteq \sum_i \sum_j (\langle a_i | X | a_j \rangle) |a_i\rangle \langle a_j| \leftarrow \text{es una matriz}$$

Aquí el \hat{X} es una matriz y $\langle a_i | \hat{X} | a_j \rangle \equiv X_{ij}$ son sus elementillos (escalares)

■ Sistemas de spin 1/2

Hay dos estados posibles de spin ($|+\rangle, |-\rangle$) \Rightarrow dim ev $\equiv 2$

$$\begin{aligned} |S_z, +\rangle &= |S_z = \hbar/2\rangle \equiv |+\rangle \\ |S_z, -\rangle &= |S_z = -\hbar/2\rangle \equiv |-\rangle \end{aligned}$$

$$\mathbb{1} = |+\rangle\langle +| + |-\rangle\langle -|$$

$$\begin{aligned} \left[\begin{array}{l} S_+ = \hbar |+\rangle\langle -| \rightarrow S_+ = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ S_- = \hbar |-\rangle\langle +| \rightarrow S_- = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{Sube el spin o da el ket nulo} \\ \text{baja el spin o da el ket nulo} \end{array} \end{aligned}$$

Operadores subida & bajada

■ Cambio de base

$$\text{Dados dos conjuntos base ortonormales y completos } \exists \hat{U} \text{ unitario:}$$

$$\hat{U}\hat{U}^\dagger = \hat{U}^\dagger\hat{U} = \mathbb{1}$$

$$|b_i\rangle = \hat{U}|a_i\rangle$$

Este operador de cambio de base será: $U = \sum_l |b_l\rangle\langle a_l|$

$$U|a_i\rangle = \sum_l |b_l\rangle\langle a_l|a_i\rangle = |b_i\rangle$$

$$\text{paso de } |a_l\rangle \rightarrow |b_l\rangle$$

vieja base nueva base

$$\langle b_k | \alpha \rangle = \sum_l \langle b_k | a_l \rangle \langle a_l | \alpha \rangle = \sum_l \langle a_l | U^\dagger | a_k \rangle \langle a_l | \alpha \rangle = \langle a_k | U^\dagger | \alpha \rangle$$

$$\Rightarrow | \text{nueva base} \rangle = U | \text{vieja base} \rangle$$

$$\langle b_i | X | b_j \rangle = \sum_{l,m} \langle b_i | a_l \rangle \langle a_l | X | a_m \rangle \langle a_m | b_j \rangle$$

$$\langle b_i | X | b_j \rangle = \sum_{l,m} \langle a_l | U^\dagger | a_i \rangle \langle a_l | X | a_m \rangle \langle a_m | U | a_j \rangle \Rightarrow$$

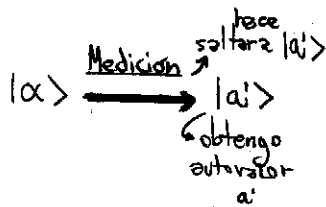
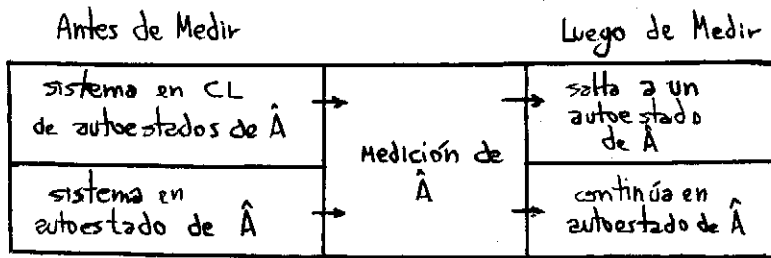
$$X_{|b\rangle} = U^\dagger X_{|a\rangle} U \leftarrow$$

Transformación de similitud

■ Mediciones y Probabilidades

En mecánica cuántica MEDIR es filtrar. La medición perturba al sistema. Se miden variables dinámicas asociadas a observables.

Como los autoestados de un observable \hat{A} son una base completa $\{|a_i\rangle\} \Rightarrow$ un sistema se hallará en una CL de autoestados de \hat{A} (puede pensarse esto).



$$\text{Prob}_{|a_i\rangle} \equiv |\langle a_i | \alpha \rangle|^2$$

Probabilidad de hallar el sistema en el estado $|a_i\rangle$

Antes de medir no puedo saber a que estado saltaré y tampoco en que estado se hallaba

$P=1 \rightarrow$ se halla en $|a_i\rangle$ antes de saltar

$P=0 \rightarrow$ no se halla en $|a_i\rangle$ antes de saltar

● Valor de expectación

$$\langle \hat{A} \rangle \equiv \langle \alpha | \hat{A} | \alpha \rangle$$

$$(\Delta A)_\alpha^2 = \langle A^2 \rangle_\alpha - \langle A \rangle_\alpha^2$$

El valor de expectación siempre se refiere a un estado en particular.

$$\langle A \rangle = \sum_{a', a''} \langle \alpha | a' \rangle \langle a' | \hat{A} | a'' \rangle \langle a'' | \alpha \rangle = \sum_{a', a''} \langle \alpha | a' \rangle a'' \delta_{a' a''} \langle a'' | \alpha \rangle = \sum_{a''} a'' |\langle \alpha | a'' \rangle|^2$$

$$\langle A \rangle = \sum_{a''} a'' \cdot \text{Prob}_{|a''\rangle} \quad \downarrow$$

Esto último tiene el sentido de una especie de promedio ponderado.

■ Conmutadores

$$[A, B] \equiv A \cdot B - B \cdot A \quad \leftarrow \text{conmutador}$$

$$\{A, B\} \equiv A \cdot B + B \cdot A \quad \leftarrow \text{anticommutador}$$

Dos observables A, B conmutan si $[A, B] = 0$. Se dice que son:

compatibles $\rightarrow [A, B] = 0$

incompatibles $\rightarrow [A, B] \neq 0$

● Teorema

Sean A, B observables compatibles y no degenerados \Rightarrow los autoestados $\{|a_i\rangle\}$ de A lo son también de B . Es decir que A, B tienen base de autoestados común

● demo

$$\langle a' | A \cdot B - B \cdot A | a'' \rangle = 0$$

$$a' \langle a' | B | a'' \rangle - \langle a' | B | a'' \rangle a'' = 0$$

$$(a' - a'') \langle a' | B | a'' \rangle = 0 \quad \rightarrow \quad \langle a' | B | a'' \rangle = 0 \quad \rightarrow \quad B \text{ es diagonal en } \{|a_i\rangle\}$$

Los autoestados son iguales pero no los autovalores, con lo cual se utilizará la notación

$$|a_i, b\rangle \quad \text{donde} \quad \begin{cases} A |a_i, b\rangle = a_i |a_i, b\rangle \\ B |a_i, b\rangle = b |a_i, b\rangle \end{cases}$$

■ Degeneración

Puede darse que haya varios ^(g) autoestados correspondientes a un mismo autovector (a_i); entonces se dice que hay degeneración de orden g para el autoestado $|a_i\rangle$

$$A |a_i\rangle = a_i |a_i\rangle \quad ; i = 1, 2, \dots, g$$

A tendrá una matriz de $n \times n$ por bloques

En este caso No se puede decir que la base de A diagonalice a B. Los $|a_i\rangle$ no dan información sobre los bloques correspondientes en la matriz de B.

$$A = \begin{pmatrix} a_1 \mathbb{I} & 0 & & \\ 0 & a'' \mathbb{I} & & \\ \hline & & a''' & \\ & & & a^{iv} & \\ & & & & \ddots \end{pmatrix}$$

Necesito un conjunto de operadores que haga romper la degeneración para expresar unívocamente el estado del sistema. Se llama CCOC.

Necesito que conmuten entre sí para que las mediciones tengan sentido. †

Los autovalores de algunos operadores podrán tener degeneración pero una combinación de los autovalores del CCOC, $|a'b'c' \dots\rangle$, determina el estado en forma única.

Dado un set CCOC, $\{A, B, C, D\}$, se etiquetarán $|K'\rangle \equiv |a'b'c'd'\rangle$ los autoestados.

Las únicas cosas que tiene sentido medir en MC son las variables asociadas a operadores en un CCOC.

A, B compatibles. Sin degeneración:

$$|a\rangle \xrightarrow[a']{\text{Mido A}} |a'b'\rangle \xrightarrow[b']{\text{Mido B}} |a'b'\rangle \xrightarrow[a']{\text{Mido A}} |a'b'\rangle$$

Con degeneración en el autovector a_i :

$$|a\rangle \xrightarrow[a']{\text{Mido A}} \sum_{i=1}^g c_{a'}^{(i)} |a'b^{(i)}\rangle \xrightarrow[b^{(j)}]{\text{Mido B}} c_{a'}^{(j)} |a'b^{(j)}\rangle \xrightarrow[a^{(j)}]{\text{Mido A}} c_{a'}^{(j)} |a'b^{(j)}\rangle$$

Al medir A y obtener a' no tengo determinado el estado del sistema. Me hallaré en una CL de autoestados correspondientes al autovector degenerado a_i .

Al medir B luego, selecciono uno de los $|a'b^{(j)}\rangle$ degenerados, el correspondiente a $b^{(j)}$ pues B no está degenerado. Puedo volver a medir A pues el autoestado en que ha caído el sistema permanece inalterado.

† Si no conmutan \rightarrow son incompatibles \rightarrow la medición de uno hace saltar al sistema a un autoestado del otro y como no son comunes pierde sentido el concepto de medir. No tiene sentido la medición de algo si por el hecho de medir cambiamos lo que queremos medir. Al ser incompatibles sus medi-

■ Postulados de la Mecánica Cuántica

① - EL estado de un sistema lo definimos con un ket $|\alpha\rangle \in \mathcal{H}$. $\langle\alpha|\alpha\rangle = 1$

② - Asociamos a propiedades físicas (observables) operadores hermiticos \hat{A} que operan sobre los kets. Los autokets $|a\rangle$ verifican:

$$\hat{A}|a\rangle = a|a\rangle \quad , \quad \{ |a\rangle \} \text{ es una base del espacio de kets}$$

③ - Al medir una cantidad física representada por el observable \hat{A} obtenemos un autovalor a' . Luego de medir, el estado del sistema es $|a'\rangle$.

$$|\psi\rangle \xrightarrow[a']{\text{Mido } \hat{A}} |\psi'\rangle = \overbrace{|a\rangle}^{\Lambda_{a'}} \langle a|\psi\rangle = \langle a|\psi\rangle |a\rangle \quad [1]$$

Hecho al sistema a un autoestado de \hat{A} . Quizás deba ahora normalizar. $\langle\psi|\psi\rangle = 1$
 EL esquema [1] representa la frase "proyectar sobre la base de autoestados".

⑤ - Las transformaciones espaciales se generan por \vec{p}

$$[x_i, p_j] = ik \delta_{ij}$$

⑥ - La evolución temporal la realiza H (el hamiltoniano)

● Dispersión (operador de)

$$\Delta\hat{A} \equiv \hat{A} - \langle A \rangle \mathbb{1}$$

La dispersión será nula en un autoestado del operador \hat{A} . Luego la dispersión cualitativamente nos dice qué tan lejos del autoestado nos hallamos.

$$\langle (\Delta A)^2 \rangle = \langle (\hat{A} - \langle A \rangle \mathbb{1})^2 \rangle = \langle A^2 - 2A\langle A \rangle + \langle A \rangle^2 \rangle = \langle A^2 \rangle - 2\langle A \rangle^2 + \langle A \rangle^2$$

$$\langle (\Delta A)^2 \rangle = \langle A^2 \rangle - \langle A \rangle^2$$

$$\langle (\Delta A)^2 \rangle \langle (\Delta B)^2 \rangle \geq \frac{1}{4} |\langle [A, B] \rangle|^2$$

← Relación de dispersión generalizada

■ Espectro Continuo

Hay observables con espectro de autovalores continuo.

$A a'\rangle = a' a'\rangle$ $\mathbb{I} = \sum_{a'}^N a'\rangle\langle a' $ <p>Delta de Kronecker</p> $\langle a' a''\rangle = \delta_{a'a''}$ $\sum_{a''}^N \langle a' a''\rangle\langle a'' = \langle a' $ $\sum_{a'}^N a'\rangle\langle a' \alpha\rangle = \alpha\rangle$ $\sum_{a'}^N \langle a' \alpha\rangle ^2 = 1$ $\langle \beta \alpha\rangle = \sum_{a'}^N \langle \beta a'\rangle\langle a' \alpha\rangle$ <p>Espectro Discreto</p>	$Y y'\rangle = y' y'\rangle$ $\int_{-\infty}^{+\infty} dy' y'\rangle\langle y' = \mathbb{I}$ <p>Delta de Dirac</p> $\langle y' y''\rangle = \delta(y'-y'')$ $\int_{-\infty}^{+\infty} dy'' \langle y' y''\rangle\langle y'' = \langle y' $ $\int_{-\infty}^{+\infty} dy' y'\rangle\langle y' \alpha\rangle = \alpha\rangle$ $\int_{-\infty}^{+\infty} dy' \langle y' \alpha\rangle ^2 = 1$ $\langle \beta \alpha\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dy' \langle \beta y'\rangle\langle y' \alpha\rangle$ <p>Espectro Continuo</p>
---	--

■ La Función de Onda

$$|\alpha\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dx' |x'\rangle\langle x'|\alpha\rangle, \text{ donde } \boxed{\langle x'|\alpha\rangle \cdot dx'} = \text{densidad de probabilidad}$$

$$\boxed{|\langle x'|\alpha\rangle|^2} = \text{amplitud de probabilidad}$$

La densidad de probabilidad, en el formalismo de Schrödinger, es la función de onda

$$\boxed{\Psi_{\alpha}(x) = \langle x|\alpha\rangle}$$

Este es el vínculo entre la representación de Dirac y la de funciones de onda

$$\langle \beta|\alpha\rangle = \int dx' \langle \beta|x'\rangle\langle x'|\alpha\rangle = \int dx' \Psi_{\beta}^*(x') \Psi_{\alpha}(x')$$

$$\langle \beta|A|\alpha\rangle = \iint dx'' dx' \langle \beta|x''\rangle\langle x''|A|x'\rangle\langle x'|\alpha\rangle$$

$$= \iint dx'' dx' \Psi_{\beta}^*(x'') \langle x''|A|x'\rangle \Psi_{\alpha}(x') \quad ; \text{ si } A = f(\hat{x}) \rightarrow f(\hat{x})|x'\rangle = f(x')|x'\rangle$$

$$= \iint dx'' dx' \Psi_{\beta}^*(x'') f(x') \delta(x''-x') \Psi_{\alpha}(x')$$

$$\boxed{\langle \beta|f(x)|\alpha\rangle = \int dx' \Psi_{\beta}^*(x') f(x') \Psi_{\alpha}(x')}$$

En forma análoga tenemos la representación de momento:

$$\hat{p}|p'\rangle = p'|p'\rangle \quad \langle p'|p''\rangle = \delta(p'-p'') \quad |\alpha\rangle = \int dp' |p'\rangle\langle p'|\alpha\rangle$$

$$\phi_\alpha(p') = \langle p' | \alpha \rangle$$

Operador Traslación

Se le pedirá:

$$T(dx') |x'\rangle = |x'+dx'\rangle$$

con las propiedades

- unitariedad

$$T^\dagger T = T T^\dagger = \mathbb{1}$$

- Aditividad

$$T(dx') \cdot T(dx'') = T(dx'+dx'')$$

- \exists Inverso

$$T(dx')^{-1} = T(-dx')$$

- Tender a $\mathbb{1}$

$$T(dx') \xrightarrow{dx' \rightarrow 0} \mathbb{1}$$

Este requerimiento es intuitivamente adecuado para una traslación.

dx' No es un operador, es el parámetro de la traslación

Para que no varíe la prob. ante un cambio de coordenadas.

Porque vale en Mec. Clásica

Se propone un $T(dx') = \mathbb{1} - i \vec{K} \cdot d\vec{x}'$, con \vec{K} hermitico (Notemos que T no es hermitico)

Comparando con Clásica vemos que \vec{p} origina las traslaciones $\Rightarrow K$ se identifica con P

Pedimos que \vec{P} cuántico origine las traslaciones

$$\vec{K} = \frac{\vec{P}}{\hbar}$$

\Rightarrow

$$T(dx') = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar} \vec{P} \cdot d\vec{x}'$$

$$T(dx') |p'\rangle = \left(\mathbb{1} - \frac{i}{\hbar} p \cdot dx \right) |p'\rangle = \left(1 - \frac{i}{\hbar} p' \cdot dx \right) |p'\rangle ; \text{ el autovalor no es real (} T \text{ no es hermitico)}$$

Partiendo del conmutador:

$$x \cdot T(dx) - T(dx) \cdot x = dx \cdot T(dx)$$

\rightarrow

$$[X, T(dx)] = dx \cdot T \Rightarrow$$

con $dx \sim 0$ [orden 1]†

$$[X, P_x] = i\hbar$$

$$[X_i, P_j] = i\hbar \delta_{ij}$$

generalizando

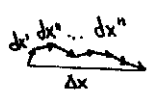
se llega a la incompatibilidad de posición y momento

$$[T(dx'), T(dx'')] = 0$$

\Rightarrow Las traslaciones en direcciones diferentes conmutan

$$[P_i, P_j] = 0$$

Sumando ∞ traslaciones infinitesimales tenemos una traslación finita



$$T(\Delta x') = \lim_{N \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{i}{\hbar} p \cdot \frac{\Delta x'}{N} \right)^N = e^{-\frac{i}{\hbar} p \cdot \Delta x'}$$

$$\Rightarrow T(\Delta x) = e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{P} \cdot \Delta \vec{x}}$$

† Esto significa que tiramos los términos cuadráticos en (dx)

■ \hat{P} en la representación \hat{x}

$$T_{(\Delta x)}|\alpha\rangle = \int dx' T|x'\rangle \langle x'|\alpha\rangle = \int dx' |x'+\Delta x\rangle \langle x'|\alpha\rangle = \int dx' |x'\rangle \langle x'-\Delta x|\alpha\rangle$$

Pero $\frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle \approx \frac{\langle x'-\Delta x|\alpha\rangle + \langle x'|\alpha\rangle}{\Delta x} \Rightarrow -\frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle \cdot \Delta x + \langle x'|\alpha\rangle = \langle x'-\Delta x|\alpha\rangle$

↑
Primer orden
en Δx

$$T|\alpha\rangle = \int dx' |x'\rangle (\langle x'|\alpha\rangle - \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle \Delta x) = \int dx' |x'\rangle \langle x'|\alpha\rangle - \int dx' |x'\rangle \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle \Delta x$$

$$\left(1 - \frac{i\hat{p}\Delta x}{\hbar}\right)|\alpha\rangle = |\alpha\rangle - \int dx' |x'\rangle \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle \Delta x$$

$$-\frac{i}{\hbar} \hat{p} \Delta x |\alpha\rangle = -\left(\int dx' |x'\rangle \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle\right) \Delta x \Rightarrow$$

$$\hat{p}|\alpha\rangle = -i\hbar \int dx' |x'\rangle \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle$$

$$\langle \beta|\hat{p}|\alpha\rangle = \int dx' \langle \beta|x'\rangle -i\hbar \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle$$

$$\langle x''|\hat{p}|\alpha\rangle = -i\hbar \int dx' \langle x''|x'\rangle \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|\alpha\rangle$$

$$\langle \beta|\hat{p}|\alpha\rangle = \int dx' \psi_{\beta}^*(x') -i\hbar \frac{\partial}{\partial x'} (\psi_{\alpha}(x'))$$

$$\langle x''|\hat{p}|\alpha\rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x'} \langle x''|\alpha\rangle$$

$$\hat{p} \equiv -i\hbar \frac{\partial}{\partial x}$$

■ Cambio entre Representación \hat{x} y \hat{p}

$$\langle x'|\hat{p}|p'\rangle = -i\hbar \int dx'' \langle x'|x''\rangle \frac{\partial}{\partial x''} \langle x''|p'\rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|p'\rangle$$

$$p' \langle x'|p'\rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x'} \langle x'|p'\rangle \rightarrow \int \frac{1}{\langle x'|p'\rangle} \partial \langle x'|p'\rangle = \int \frac{ip'}{\hbar} \partial x'$$

↑ Resulta una ec. dif. para $\langle x'|p'\rangle$

$$\ln \langle x'|p'\rangle = \frac{ip'x'}{\hbar} + \text{Constante}$$

$$\langle x'|p'\rangle = N e^{\frac{ip'x'}{\hbar}}$$

$$\int dp' \langle x'|p'\rangle \langle p'|x''\rangle = \langle x'|x''\rangle = \delta(x'-x'')$$

$$\int dp' e^{\frac{ip'(x'-x'')}{\hbar}} |N|^2 = \delta(x'-x'')$$

$$\delta(x'-x'') \cdot 2\pi\hbar |N|^2 = \delta(x'-x'') \Rightarrow |N| = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}}$$

$$\langle x'|p'\rangle = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} e^{\frac{ip'x'}{\hbar}}$$

▲ Con este escalar podemos cambiar entre representaciones.

Usando esto podemos ver que:

$\psi_{\alpha}(x')$ y $\phi_{\alpha}(p')$ son transformadas de Fourier la una de la otra.

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dp' e^{iap(x-x')} = \frac{2\pi}{a} \delta(x-x')$$

■ Corchetes Poisson vs Conmutadores

Hay una equivalencia entre corchetes de Poisson y conmutadores, o saber:

$$[A, B]_{\text{classic}} \longrightarrow [A, B]_{\text{ik}}$$

$$[A, B]_{\text{classic}} = \sum_i \left(\frac{\partial A}{\partial q_i} \frac{\partial B}{\partial p_i} - \frac{\partial A}{\partial p_i} \frac{\partial B}{\partial q_i} \right)$$

■ DINÁMICA CUÁNTICA

Queremos ver la evolución temporal de los kets

$|\alpha, t_0, t\rangle \longleftarrow$ Estado $|\alpha\rangle$, que partió en t_0 , en el tiempo t

$|\alpha, t_0\rangle \xrightarrow{\text{evoluciona}} |\alpha, t_0, t\rangle$

Emplearemos un operador $U(t, t_0)$ (evolución temporal)

Le pediremos:

$$|\alpha, t_0, t\rangle = U |\alpha, t_0\rangle$$

con las propiedades

- unitariedad

$$\langle \alpha, t_0, t | \alpha, t_0, t \rangle = 1 \quad \forall t$$

Para conservación de la probabilidad

$$\langle \alpha, t_0 | U^\dagger U | \alpha, t_0 \rangle = 1 \quad \Rightarrow \quad U^\dagger U = U U^\dagger = \mathbb{1}$$

- Linealidad

$$U(t_2, t_0) = U(t_2, t_1) \cdot U(t_1, t_0) \quad t_2 > t_1 > t_0$$

- Tender a $\mathbb{1}$

$$U(t, t) \xrightarrow{t \rightarrow t_0} \mathbb{1} \quad , \text{ o bien } \quad U(t_0 + dt, t_0) \xrightarrow{dt \rightarrow 0} \mathbb{1}$$

Se propone un $U(t_0 + dt, t_0) = \mathbb{1} - i \Omega dt$ con Ω hermitico

Comparando con clásica vemos que H origina la evolución temporal $\Rightarrow \Omega$ se identifica con H

$$\Omega = \frac{H}{\hbar} \quad \Rightarrow \quad U(t_0 + dt, t_0) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar} H dt$$

$$U(t_0 + dt, t_0) = U(t_0 + dt, t) \cdot U(t, t_0) = \left(\mathbb{1} - \frac{iH dt}{\hbar} \right) \cdot U(t, t_0)$$

$$\frac{\partial U}{\partial t} = \frac{U(t_0 + dt, t_0) - U(t, t_0)}{dt} = -\frac{iH}{\hbar} U(t, t_0) \quad \Rightarrow$$

$$\boxed{ik \frac{\partial U}{\partial t} = H \cdot U}$$

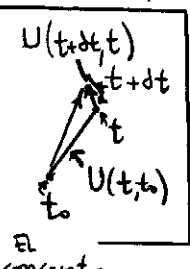
▲ Ecuación para $U(t, t_0)$

$$ik \frac{\partial U(t, t_0) |\alpha, t_0\rangle}{\partial t} = H U(t, t_0) |\alpha, t_0\rangle$$

$$\boxed{ik \frac{\partial |\alpha, t_0, t\rangle}{\partial t} = H |\alpha, t_0, t\rangle}$$

← Ecuación de Schrödinger para kets

Acá el inconveniente es que $H = H(t)$



el concepto

■ Casos de Solución de $U(t, t_0)$

- Supongamos $H \neq H(t) \rightarrow$

$$U(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)}$$

- Sea $H = H(t)$ con $[H(t_1), H(t_2)] = 0 \Rightarrow$

$$U(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t H(t') dt'}$$

La integral puede hacerse una vez conocida la expresión de $H(t)$

- Sea $H = H(t)$ con $[H(t_1), H(t_2)] \neq 0 \Rightarrow$

$$U(t, t_0) = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^n \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \int_{t_0}^{t_2} dt_3 \dots \int_{t_0}^{t_{n-1}} dt_n$$

$H(t_1)H(t_2)\dots H(t_n)$

serie de Dyson

El problema que se suscita es debido a que si H a diferentes tiempos no conmuta no podemos poner la exponencial en serie de potencias. En realidad $e^{\hat{Q}}$ tiene sentido sólo si la serie $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \hat{Q}^n$ tiene sentido; es decir si no surgen ambigüedades al tomar la potencia n del operador \hat{Q}

Para el caso 1 es simplemente:

$$e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} = 1 + (-i) \frac{H(t-t_0)}{\hbar} + \frac{(-i)^2}{2} \left(\frac{H(t-t_0)}{\hbar}\right)^2 + \dots$$

Pero en caso 3 es:

$$\left(\int H(t') dt'\right) \cdot \left(\int H(t'') dt''\right) \neq \left(\int H(t'') dt''\right) \cdot \left(\int H(t') dt'\right) \text{ puesto que al operar es:}$$

$$\int dt' dt'' H(t') \cdot H(t'') \neq \int dt' dt'' H(t'') \cdot H(t') \text{ pues } [H(t'), H(t'')] \neq 0$$

■ Soluciones Útiles En el caso 2 $\left(\int_{t_0}^t H(t') dt'\right)^n$ no tiene problemas; provista la conmutatividad

Primeramente conseguimos un \hat{A} tal que $[A, H] = 0 \rightarrow$ (considero $H \neq H(t)$)

$$|\alpha\rangle = \sum_{a'} |a'\rangle \langle a'|\alpha\rangle, \text{ luego } U(t, t_0) |\alpha\rangle = \sum_{a'} e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} |a'\rangle \langle a'|\alpha\rangle$$

\Rightarrow operamos con el H para $\rightarrow U(t, t_0) = \sum_{a'} e^{-\frac{i E_{a'}}{\hbar} (t-t_0)} |a'\rangle \langle a'| \Rightarrow$

$$U(t, t_0) |\alpha\rangle = \sum_{a'} e^{-\frac{i E_{a'}}{\hbar} (t-t_0)} |a'\rangle \langle a'|\alpha\rangle$$

$$|\alpha, t_0, t\rangle = \sum_{a'} \langle a'|\alpha\rangle e^{-\frac{i E_{a'}}{\hbar} (t-t_0)} |a'\rangle$$

como \hat{H} y \hat{A} conmutan
 $\hat{H}|a'\rangle = E_{a'}|a'\rangle$
 $\hat{A}|a'\rangle = a'|a'\rangle$
 $\hat{H}^n |a'\rangle = E_{a'}^n |a'\rangle$

comparando $\rightarrow |\alpha, t_0\rangle = \sum_{a'} \langle a'|\alpha\rangle |a'\rangle$

El coeficiente es el mismo pero le hemos sumado una fase $e^{-\frac{i E_{a'}}{\hbar} (t-t_0)}$ que no es global.

■ Evolución de Valores de Expectación

Importante
Los autoestados
NO EVOLUCIONAN

$$|\alpha\rangle = |a'\rangle \rightarrow |\alpha, t\rangle = |a', t\rangle = e^{-\frac{i E_{a'}(t-t_0)}{\hbar}} |a'\rangle$$

La fase es global al considerar un autoestado. La podemos descartar (setear = 1)

$$\langle a', t | B | a', t \rangle = \langle a' | e^{\frac{i E_{a'}(t-t_0)}{\hbar}} B e^{-\frac{i E_{a'}(t-t_0)}{\hbar}} | a' \rangle = \langle a' | B | a' \rangle$$

El valor de expectación de un operador respecto a un autoestado no varía.

$$\langle \alpha, t | B | \alpha, t \rangle = \langle a'' | \sum_{a'} \langle a'' | a' \rangle^* e^{+\frac{i E_{a''}(t-t_0)}{\hbar}} B \sum_{a'} \langle a' | \alpha \rangle e^{-\frac{i E_{a'}(t-t_0)}{\hbar}} | a' \rangle$$

$$\langle \alpha, t | B | \alpha, t \rangle = \sum_{a'', a'} c_{a''}^* c_{a'} e^{\frac{i(t-t_0)(E_{a''} - E_{a'})}{\hbar}} \langle a'' | B | a' \rangle$$

El valor de expectación de un operador respecto un estado general tiene una fase no global que produce términos de interferencia.

$$\langle \alpha, t | B | \alpha, t \rangle = \langle \alpha, t_0 | e^{\frac{i H(t-t_0)}{\hbar}} B e^{-\frac{i H(t-t_0)}{\hbar}} | \alpha, t_0 \rangle$$

$$\langle \alpha, t | B | \alpha, t \rangle = \sum_{a'', a'} \underbrace{\langle \alpha, t_0 | a'' \rangle}_{= c_{a''}^*} \underbrace{\langle a'' | e^{\frac{i E_{a''}(t-t_0)}{\hbar}} B e^{-\frac{i E_{a'}(t-t_0)}{\hbar}} | a' \rangle}_{= \langle a'' | B | a' \rangle e^{\frac{i(t-t_0)(E_{a''} - E_{a'})}{\hbar}}} \underbrace{\langle a' | \alpha, t_0 \rangle}_{= c_{a'}}$$

■ Relaciones de Conmutación

$$[A+B, C] = [A, C] + [B, C]$$

$$[A, B] = -[B, A]$$

$$[A, BC] = B[A, C] + [A, B]C$$

$$i\hbar [A, B]_{\text{classic}} = [A, B]$$

, donde $[,]_{\text{classic}}$ es el corchete de Poisson

$$[x_i, x_j] = 0$$

$$[p_i, p_j] = 0$$

$$[x_i, p_j] = i\hbar \delta_{ij}$$

$$[S_i, S_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} S_k$$

Relaciones de Conmutación fundamentales

$$[x, f(p)] = i\hbar \frac{\partial f}{\partial p}$$

$$[p, G(x)] = -i\hbar \frac{\partial G}{\partial x}$$

← si f, G pueden ser expresadas en series de potencias

■ La Ecuación de Schrödinger

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\alpha, t_0, t\rangle = H |\alpha, t_0, t\rangle \quad \text{con} \quad \hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + V(\hat{x})$$

Puedo meter un bra $\langle x' |$ que no depende del tiempo \Rightarrow

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \langle x' | \alpha, t_0, t \rangle = \langle x' | H | \alpha, t_0, t \rangle$$

$$i\hbar \frac{\partial \Psi_\alpha(x', t)}{\partial t} = \langle x' | \frac{\hat{p}^2}{2m} + V(x) | \alpha, t_0, t \rangle$$

$$i\hbar \frac{\partial \Psi_\alpha(x', t)}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \Psi_\alpha(x', t) + V(x) \Psi_\alpha(x', t)$$

◀ La ecuación de Schrödinger

■ Representación de Heisenberg

Los kets y los operadores no tienen sentido físico, pero sí los valores de expectación: Toda física podrá modificar los primeros pero debe conservar los valores de expectación. Así, tenemos dos representaciones posibles:

Schrödinger	Heisenberg
$ \alpha\rangle \rightarrow U \alpha\rangle$	$ \alpha\rangle \rightarrow \alpha\rangle$
$A \rightarrow A$	$A \rightarrow U^\dagger A U$
$ \alpha'\rangle \rightarrow \alpha'\rangle$	$ \alpha'\rangle \rightarrow U^\dagger \alpha'\rangle$

Los kets evolucionan y los operadores permanecen fijos, al igual que los autoestados.

Los kets no evolucionan, pero sí lo hacen los operadores y los autoestados.

$$\langle A \rangle^{(S)} = \langle A \rangle^{(H)}$$

$$A^{(H)}(t) = U^\dagger(t) A^{(S)} U(t)$$

Debe notarse que:

$$\textcircled{1} \langle \beta | \alpha \rangle = \langle \beta | U^\dagger U | \alpha \rangle$$

$$\textcircled{2} \langle \alpha, t | A | \alpha, t \rangle = \langle \alpha | U^\dagger A U | \alpha \rangle = \begin{cases} \langle A \rangle^{(H)} \\ \langle A \rangle^{(S)} \end{cases}$$

① los productos internos no cambian con el tiempo.

② los valores de expectación son los mismos en ambos esquemas

El operador \hat{A} en Schrödinger no depende explícitamente del tiempo. La idea es que le "pegamos" a los operadores la evolución temporal de los kets.

$$\langle \alpha, t_0 | U^\dagger \rangle A^{(S)} \langle U | \alpha, t_0 \rangle = \langle \alpha, t_0 | U^\dagger A^{(S)} U | \alpha, t_0 \rangle$$

a $t=t_0$ Las representaciones coinciden:

$$|\alpha, t_0, t_0\rangle^{(S)} = |\alpha\rangle^{(H)}$$

● La ecuación de Heisenberg

$$A^{(H)} = U^\dagger A^{(S)} U$$

$$\frac{\partial A^{(H)}}{\partial t} = \frac{\partial U^\dagger}{\partial t} A^{(S)} U + U^\dagger \frac{\partial A^{(S)}}{\partial t} U + U^\dagger A^{(S)} \frac{\partial U}{\partial t}$$

$$i\hbar \frac{\partial U}{\partial t} = H U \Rightarrow$$

$$\frac{\partial U}{\partial t} = \frac{1}{i\hbar} H U; \quad \frac{\partial U^\dagger}{\partial t} = -\frac{1}{i\hbar} U^\dagger H$$

$$(HU)^\dagger = U^\dagger H^\dagger = U^\dagger H$$

$$\frac{\partial A^H}{\partial t} = -\frac{1}{i\hbar} U^H H A^S U + U^H \frac{\partial A^S}{\partial t} U + U^H A^S \frac{1}{i\hbar} H U$$

= 0 pues A^S no depende explícitamente del tiempo

$$\frac{\partial A^H}{\partial t} = -\frac{1}{i\hbar} (U^H H U U^H A^S U - U^H A^S U U^H H U) = \frac{1}{i\hbar} (-H A + A H)$$

$$\boxed{\frac{\partial A^{(H)}}{\partial t} = \frac{1}{i\hbar} [A^{(H)}, H^{(H)}]}$$

← La ecuación de Schrödinger

Si $A^{(H)}$ conmuta con el $H^{(H)}$, entonces $A^{(H)}$ es una cantidad conservada (una constante de movimiento). En ese caso el operador no depende del tiempo y entonces $A^{(H)} = A^{(S)}$

• Evolución de Autoestados

$A^{(S)} |a'\rangle^{(S)} = a' |a'\rangle^{(S)}$, aplica un U^\dagger a ambos lados →

$$U^\dagger A^{(S)} U U^\dagger |a'\rangle^{(S)} = a' U^\dagger |a'\rangle^{(S)}$$

$$A^H (U^\dagger |a'\rangle^{(S)}) = a' (U^\dagger |a'\rangle^{(S)})$$

Los a' no dependen de la representación porque tienen significado físico. Entonces los $|a'\rangle$ evolucionan.

$$\boxed{|a', t\rangle^{(H)} = U^\dagger |a'\rangle^{(S)}}$$

Importante

$$H^{(H)} = U^\dagger H^{(S)} U = U^\dagger U H^{(S)} = \mathbb{1} H^{(S)} = H^{(S)}$$

Entonces H es el mismo en ambas pues $\hat{U} = \hat{U}(A) \Rightarrow [U, H] = 0$

→ vemos que cambian los autoestados pero no los autovalores

$$\frac{\partial}{\partial t} \{|a', t\rangle^{(H)}\} = \frac{\partial}{\partial t} \{U^\dagger |a'\rangle^{(S)}\}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} |a', t\rangle^{(H)} = -\frac{1}{i\hbar} U^\dagger H |a'\rangle^{(S)}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} |a', t\rangle^{(H)} = -\frac{1}{i\hbar} H U^\dagger |a'\rangle^{(S)}$$

$$\boxed{i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |a', t\rangle^{(H)} = -H |a', t\rangle^{(H)}}$$

Los autoestados evolucionan al revés → en la picture de Heisenberg

Podemos ver de otro modo la equivalencia:

$$A^{(H)} = U^\dagger \sum_a A^{(S)} |a'\rangle \langle a'| U = \sum_a a' U^\dagger |a'\rangle \langle a'| U$$

pero $A^{(H)} = \sum_a A^{(H)} |a', t\rangle \langle a', t| \equiv \sum_a$

$$A^H = \sum_a a' |a', t\rangle \langle a', t| \equiv \sum_a a' (U^\dagger |a'\rangle) \langle a'| U$$

$$\Rightarrow \boxed{|a', t\rangle^{(H)} = U^\dagger |a'\rangle^{(S)}}$$

• Coeficientes

$$C_a^{(S)}(t) = \langle a' | \alpha, t, t \rangle^{(S)} = \langle a' | (U | \alpha, t, t \rangle)$$

$$C_a^{(H)}(t) = \langle a', t | \alpha, t, t \rangle^{(H)} = \langle a' | U | \alpha, t, t \rangle$$

Los coeficientes en Schrödinger y en Heisenberg

En "Schrödinger" es $\rightarrow |\alpha, t, t\rangle = \sum_a |a'\rangle \langle a' | \alpha, t, t \rangle = \sum_a \overbrace{\langle a' | \alpha, t, t \rangle}^{C_a(t)} |a'\rangle$

En "Heisenberg" es $\rightarrow |\alpha, t, t\rangle = \sum_a |a', t\rangle \langle a', t | \alpha, t, t \rangle = \sum_a \overbrace{\langle a', t | \alpha, t, t \rangle}^{C_a(t)} |a', t\rangle$

Los coeficientes en las expansiones son iguales como corresponde a toda magnitud que tiene sentido físico; $|C_a(t)|^2$ es la probabilidad.

■ Teorema de Ehrenfest

$$x^{(n)} = x(0) + \frac{p(0)}{m} t$$
 → Para una partícula libre, donde $p(t) = p(0)$ es constante de movimiento
 $[x(t), x(0)] = -\frac{i\hbar t}{m}$ ← operador que no conmuta a t diferentes

$H = \frac{p^2}{2m} + V(x)$

$\frac{dp}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [p, H] = \frac{1}{i\hbar} [p, V(x)] = \frac{1}{i\hbar} (-i\hbar \frac{\partial V}{\partial x})$

$\frac{dp}{dt} = -\frac{\partial V}{\partial x} \longrightarrow m \frac{d^2 x}{dt^2} = -\frac{\partial V}{\partial x}$

$p = m \frac{dx}{dt} \longrightarrow \frac{dp}{dt} = m \frac{d^2 x}{dt^2}$

Estamos usando: $\frac{\partial A^H}{\partial t} = \frac{1}{i\hbar} [A^H, H]$

Remark: Debe notarse que relaciones como: $[x, p] = i\hbar$ son para operadores en la pictura de Schrödinger, donde los operadores no cambian en el tiempo. $[x(0), p(0)] = i\hbar$

$\langle \alpha, t_0 | m \frac{d^2 x}{dt^2} | \alpha, t_0 \rangle = - \langle \alpha, t_0 | \frac{\partial V}{\partial x} | \alpha, t_0 \rangle$

$m \frac{d^2}{dt^2} \langle \alpha, t_0 | x | \alpha, t_0 \rangle = - \langle \alpha, t_0 | \frac{\partial V}{\partial x} | \alpha, t_0 \rangle$

Teorema de Ehrenfest

$m \frac{d^2}{dt^2} \langle x \rangle = - \langle \frac{\partial V}{\partial x} \rangle$

los valores de expectativa son iguales en ambas representaciones

■ EL oscilador Armónico

$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{m\omega^2 x^2}{2}$
 OSC. ARM. 1D \longrightarrow
 $E = \hbar\omega \left(n + \frac{1}{2}\right)$

El problema del oscilador armónico en 1D con el hamiltoniano H dado puede resolverse usando un nuevo operador \hat{a} :

$\hat{a} = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \left(x + i \frac{p}{m\omega}\right)$
 con: $\hat{a}^\dagger = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \left(x - i \frac{p}{m\omega}\right)$

Este operador es suma de \hat{x}, \hat{p} pero No es hermitico. Cumple que:

$[a, a^\dagger] = 1$
 $a^\dagger a = \frac{H}{\hbar\omega} - \frac{1}{2} \Rightarrow H = \hbar\omega \left(a^\dagger a + \frac{1}{2}\right)$

donde se define: $\hat{N} \equiv a^\dagger a$ ← el operador número

luego $[\hat{N}, \hat{H}] = 0 \Rightarrow$ tienen base de autoestados común $\{|n\rangle\}$

$\hat{N} |n\rangle = n |n\rangle$
 $\hat{H} |n\rangle = \hbar\omega \left(n + \frac{1}{2}\right) |n\rangle = E_n$

$\uparrow n \equiv \#$ de cuantos de energía

$[N, a] = [a^\dagger a, a] = -[a, a^\dagger] = - (a^\dagger [a, a] + [a, a^\dagger] a) = -a$
 $[N, a^\dagger] = [a^\dagger a, a^\dagger] = -[a^\dagger, a^\dagger a] = - (a^\dagger [a^\dagger, a] + [a^\dagger, a] a^\dagger) = a^\dagger$

Queremos ver qué le hace a^+ a un autoestado $|n\rangle$ y luego a sobre $|n\rangle$.

$$N a^+ |n\rangle = ([N, a^+] + a^+ N) |n\rangle = a^+ |n\rangle + a^+ n |n\rangle$$

$$\hat{N} [a^+ |n\rangle] = (n+1) [a^+ |n\rangle]$$

Entonces, como no hay degeneración, y tenemos $N |n'\rangle = n' |n'\rangle \Rightarrow$

$$a^+ |n\rangle = c_1 |n+1\rangle$$

Procediendo de modo para $a |n\rangle$ será:

$$a |n\rangle = c_2 |n-1\rangle$$

$$a^+ |n\rangle = c_1 |n+1\rangle \xleftrightarrow{DC} \langle n+1 | c_1^* = \langle n | a$$

$$a |n\rangle = c_2 |n-1\rangle \xleftrightarrow{DC} \langle n-1 | c_2^* = \langle n | a^+$$

$$\langle n | N | n \rangle = n \langle n | n \rangle = n = \langle n | a^+ a | n \rangle = \langle n-1 | c_2^* c_2 | n-1 \rangle = |c_2|^2 \langle n-1 | n-1 \rangle$$

$$n = \langle n | \underbrace{1 + a a^+}_{=N} | n \rangle = -1 + \langle n | a a^+ | n \rangle = -1 + \langle n+1 | c_1^* c_1 | n+1 \rangle = -1 + |c_1|^2 \langle n+1 | n+1 \rangle$$

$$|c_2| = \sqrt{n} \quad |c_1| = \sqrt{n+1}$$

$$\hat{a}^+ |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$$

$$\hat{a} |n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle$$

\hat{a}^+ es el operador de creación de cuantos y \hat{a} el de aniquitación.

• El estado fundamental $|0\rangle$

$$a |n\rangle \xleftrightarrow{DC} \langle n | a^+ \Rightarrow (\langle n | a^+) (a |n\rangle) \geq 0 \rightarrow n \langle n | n \rangle \geq 0 \Rightarrow \boxed{n \geq 0}$$

Viene del postulado para productos internos

\downarrow n como por N

$$a |n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle$$

$$a^2 |n\rangle = \sqrt{n} \sqrt{n-1} |n-2\rangle$$

$$\dots \Rightarrow \text{en algún momento se llega a } |n=0\rangle \quad E_0 = \frac{\hbar\omega}{2} \rightarrow \boxed{|0\rangle \equiv \text{el fundamental}}$$

$$a^+ |0\rangle = \sqrt{1} |1\rangle$$

$$a^{+2} |0\rangle = \sqrt{1} \sqrt{2} |2\rangle$$

$$a^{+3} |0\rangle = \sqrt{1 \cdot 2 \cdot 3} |3\rangle$$

$$\dots \Rightarrow$$

$$\boxed{\frac{(a^+)^n |0\rangle}{\sqrt{n!}} = |n\rangle}$$

Podemos llegar a cualquier estado con el a^+

▲ No se puede bajar más

$$\boxed{\hat{a} |0\rangle = 0}$$

Las matrices de \hat{a} , \hat{a}^+ solo tienen una diagonal corrida de elementos.

$$\langle n' | a | n \rangle = \sqrt{n} \langle n' | n-1 \rangle = \sqrt{n} \cdot \delta_{n', n-1}$$

$$\langle n' | a^+ | n \rangle = \sqrt{n+1} \langle n' | n+1 \rangle = \sqrt{n+1} \cdot \delta_{n', n+1}$$

También puede verse que: $\langle n | x | n \rangle = 0$
 $\langle n | p | n \rangle = 0$

$$\langle (\Delta x)^2 \rangle_{|0\rangle} \langle (\Delta p)^2 \rangle_{|0\rangle} = \frac{\hbar^2}{4} \quad \text{incerteza mínima}$$

↓ El estado fundamental tiene incerteza mínima

• Función de Onda

$$\Psi_n(x) = \langle x' | n \rangle \quad ; \quad \text{quiero evaluar } \langle x' | 0 \rangle = \Psi_0(x) \rightarrow \boxed{\langle x' | a | 0 \rangle = 0}$$

$$0 = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \langle x' | x + \frac{i\hbar}{m\omega} p | 0 \rangle = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \cdot [x' \langle x' | 0 \rangle + \frac{i\hbar}{m\omega} \langle x' | p | 0 \rangle]$$

$$x' \langle x' | 0 \rangle + \frac{i\hbar}{m\omega} (-i\hbar) \frac{\partial}{\partial x} \langle x' | 0 \rangle = 0 \rightarrow x' \langle x' | 0 \rangle = -\frac{\hbar}{m\omega} \frac{\partial}{\partial x} \langle x' | 0 \rangle$$

$$-\int \frac{m\omega}{\hbar} x' dx' = \int \frac{d \langle x' | 0 \rangle}{\langle x' | 0 \rangle} \rightarrow \langle x' | 0 \rangle = N \cdot e^{-\frac{m\omega x'^2}{2\hbar}}$$

$$1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \langle 0 | x' \rangle \langle x' | 0 \rangle dx' = \int_{-\infty}^{+\infty} |N|^2 e^{-\frac{m\omega x'^2}{\hbar}} dx' = |N|^2 \sqrt{\frac{\pi \hbar}{m\omega}} \rightarrow |N| = \left(\frac{m\omega}{\pi \hbar}\right)^{1/4} = \frac{1}{(\pi X_0^2)^{1/4}}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ax^2} dx = \sqrt{\frac{\pi}{a}}$$

$$\langle x' | 0 \rangle = \frac{1}{\pi^{1/4} X_0^{1/2}} e^{-\frac{1}{2} \left(\frac{x'}{X_0}\right)^2} \leftarrow \text{Pack Gaussiano}$$

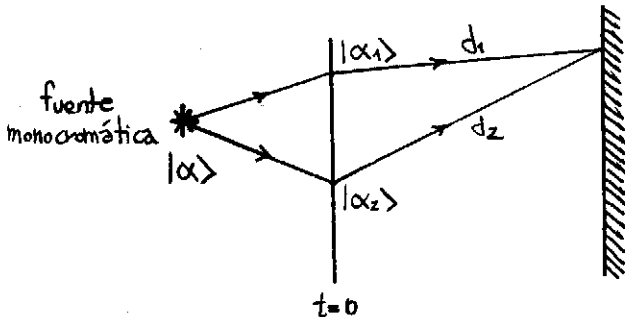
El estado fundamental tiene incerteza mínima y debe corresponder a un paquete gaussiano.

Nota

a^\dagger crea sobre ket / aniquila sobre bra
 a aniquila sobre ket / crea sobre bra

DC $\begin{cases} a^\dagger |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle \\ \langle n | a = \langle n+1 | \sqrt{n+1} \end{cases}$ DC $\begin{cases} a |n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle \\ \langle n | a^\dagger = \langle n-1 | \sqrt{n} \end{cases}$

■ Interferencia en experimento de Young



Uso \hat{H} de partículas libres

$$\frac{1}{2} |\alpha\rangle = |\alpha_1\rangle = |\alpha_2\rangle$$

$$t > 0 \begin{cases} |\tilde{\alpha}_1\rangle = e^{-i\hat{H}t/\hbar} |\alpha_1\rangle = e^{-iE_\alpha t/\hbar} |\alpha_1\rangle \\ |\tilde{\alpha}_2\rangle = e^{-iE_\alpha t/\hbar} |\alpha_2\rangle \end{cases}$$

En la pantalla debe verse la interferencia de los dos estados solapados.

$$\begin{aligned} |\tilde{\alpha}\rangle &= |\tilde{\alpha}_1\rangle + |\tilde{\alpha}_2\rangle \\ &= e^{-iE_\alpha \frac{d_1}{v} \frac{1}{\hbar}} |\alpha_1\rangle + e^{-iE_\alpha \frac{d_2}{v} \frac{1}{\hbar}} |\alpha_2\rangle \\ |\tilde{\alpha}\rangle &= \frac{1}{2} e^{-i\frac{E_\alpha}{\hbar} \frac{d_1}{v}} \left[1 + e^{-\frac{iE_\alpha [d_2 - d_1]}{\hbar v}} \right] |\alpha\rangle \end{aligned}$$

$$\langle \tilde{\alpha} | \tilde{\alpha} \rangle = \frac{1}{4} \left| 1 + e^{-\frac{iE_\alpha (d_2 - d_1)}{\hbar v}} \right|^2 = \frac{1}{4} \left[(1 + \cos)^2 + \sin^2 \right] = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos \left(\frac{E_\alpha (d_2 - d_1)}{\hbar v} \right)$$

Al partir el estado $|\alpha\rangle$ y volver a unirlos en $|\alpha_1\rangle + |\alpha_2\rangle$ vemos una "intensidad" que depende de la Δ camino

■ Cambio de Cero del Potencial

En Mecánica clásica la física de un problema no se ve afectada por un cambio de Gauge. Si movemos el cero de potencial, la situación física es la misma. Veamos qué sucede en mecánica cuántica.

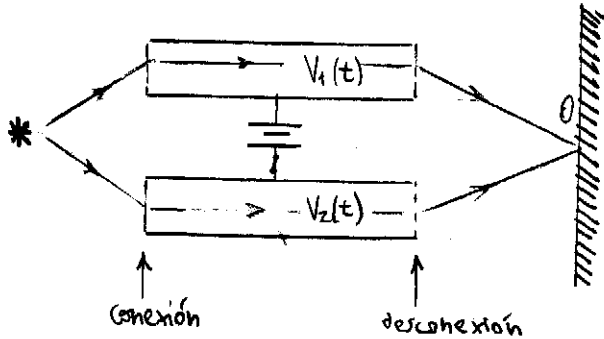
$$|\alpha, t_0, t\rangle = e^{-i\left(\frac{p^2}{2m} + V(x)\right)\frac{(t-t_0)}{\hbar}} |\alpha, t_0\rangle$$

$$|\tilde{\alpha}, t_0, t\rangle = e^{-i\left(\frac{p^2}{2m} + V(x) + V_0\right)\frac{(t-t_0)}{\hbar}} |\alpha, t_0\rangle$$

$$|\tilde{\alpha}, t_0, t\rangle = e^{-iV_0\frac{(t-t_0)}{\hbar}} |\alpha, t_0, t\rangle \quad \text{difieren en una fase } |\tilde{\alpha}, t\rangle \text{ y } |\alpha, t\rangle$$

⇒ Los valores de expectación NO cambian (con V_0 constante)

Este es un experimento ideal [pensado]. Dentro de los cilindros hay campo nulo. Se varía el V abriendo y cerrando la llave a la entrada y a la salida.



Se cambia la fase de las partículas inferiores respecto de las superiores ⇒ habrá interferencia en O .

Clásicamente no hay variación

$$\Delta \text{fase} = -\frac{i}{\hbar} e \int_{t_1}^{t_2} V_1(t) - V_2(t) dt$$

$$\Delta \text{fase} = -\frac{i e}{\hbar} \Delta V$$

Lo que realmente cuenta es la diferencia de potencial ΔV , la cual sí tiene sentido físico, porque es independiente de la medida y porque pueden escribirse los campos en función de aquella.

$$E = -\vec{\nabla}\phi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

$$H = \frac{1}{2m} \left(\vec{p} - \frac{e\vec{A}}{c} \right)^2 + e\phi$$

$$\frac{dx}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [x_i, H] = \frac{p_i - eA_i}{m}$$

■ EL Propagador

Físicamente representa la probabilidad de transición entre autoestados por el paso del tiempo:

$$|x'\rangle_{t_0} \longrightarrow |x''\rangle_t$$

$$\langle x'' | e^{-iH \frac{(t-t_0)}{\hbar}} | x' \rangle = K(x'', t; x', t_0) \quad \leftarrow \text{EL propagador}$$

$$\langle x'' | \alpha, t_0, t \rangle = \langle x'' | e^{-i \frac{H}{\hbar} (t-t_0)} | \alpha, t_0 \rangle$$

$$= \int dx' \langle x'' | e^{-iH \frac{(t-t_0)}{\hbar}} | x' \rangle \langle x' | \alpha, t_0 \rangle$$

$$\text{función de onda final} \quad \Psi_\alpha(x'', t) = \int dx' \underbrace{K(x'', t; x', t)}_{\text{función de onda inicial}} \Psi_\alpha(x', t_0)$$

Podemos pensar que el propagador lleva la función de onda desde t_0 a t . Se puede escribir:

$$K(x'', t; x', t_0) = \sum_{a'} \langle x'' | a' \rangle \langle a' | x' \rangle e^{-i \frac{E_{a'}}{\hbar} (t-t_0)}$$

Metemos un observable \hat{A}
donde $[A, H] = 0$ y
 $A|a'\rangle = a'|a'\rangle$

El propagador depende del potencial, pero no de la función de onda inicial. Se debe cumplir que:

$$\lim_{t \rightarrow t_0} K(x'', t; x', t_0) = \delta^3(x'' - x')$$

$$K(x'', t; x', t_0) = \sum_{a'} \langle x'' | e^{-i \frac{H}{\hbar} (t-t_0)} | a' \rangle \langle a' | x' \rangle = \sum_{a'} \Psi_{|a'\rangle}(x'', t) \cdot \langle a' | x' \rangle$$

$$K(x'', t; x', t_0) = \sum_{a'} c_{a'}(x') \cdot \frac{\Psi_{|a'\rangle}(x'', t)}{\langle x'' | e^{-i \frac{E_{a'}}{\hbar} (t-t_0)} | a' \rangle} \Rightarrow \text{a } x', t_0 \text{ fijo esto satisface la ecuación de Schrödinger}$$

\Rightarrow El propagador es una función de Green que satisface:

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(x'') - i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \right) K(x'', t; x', t_0) = -i\hbar \delta^3(x'' - x') \cdot \delta(t - t_0)$$

$$\text{con } K(x'', t; x', t_0) = 0 \quad t < t_0$$

↑ Condición de contorno ↑

● El propagador para la partícula libre

$$K(x'', t; x', t_0) = \int dp' \langle x'' | e^{-i \frac{p'^2}{2m\hbar} (t-t_0)} | p' \rangle \langle p' | x' \rangle$$

$$= \int dp' e^{-i \frac{p'^2}{2m\hbar} (t-t_0)} \langle x'' | p' \rangle \langle p' | x' \rangle$$

$$= \frac{1}{2\pi\hbar} \int dp' e^{-i \frac{p'^2}{2m\hbar} (t-t_0)} e^{-i \frac{p'}{\hbar} (x' - x'')}$$

$$K(x'', t; x', t_0) = \sqrt{\frac{m}{2\pi\hbar i(t-t_0)}} e^{i \frac{m(x'' - x')^2}{2\hbar(t-t_0)}}$$

◀ Propagador de una partícula libre

Se puede escribir el propagador en la representación de Heisenberg.

$$\langle x'' | e^{-i\frac{H(t-t_0)}{\hbar}} | x' \rangle = \langle x'' | e^{-i\frac{Ht}{\hbar}} \left(e^{i\frac{Ht_0}{\hbar}} | x' \rangle \right) = \langle x'', t | x', t_0 \rangle$$

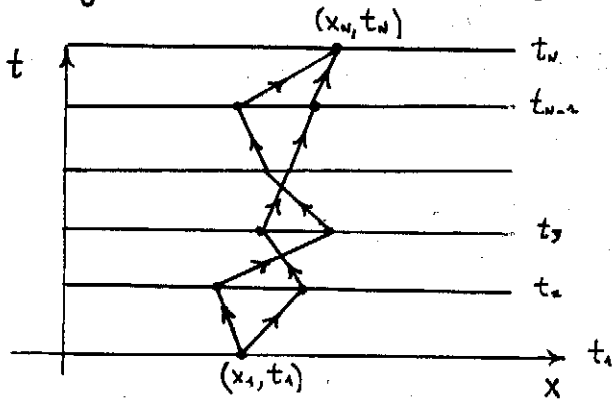
$$K(x'', t; x', t_0) = \langle x'', t | x', t_0 \rangle$$

El propagador cumple con la propiedad de composición (como el $U(t, t_0)$); es decir:

$$K(x'', t; x', t_0) = K(x'', t; x', t_1) \cdot K(x', t_1; x', t_0)$$

$$t > t_1 > t_0$$

Integrales de Camino de Feynman



Consideramos una partícula yendo de (x_1, t_1) a (x_N, t_N) . Dividimos el tiempo

$$\Delta t = \frac{t_N - t_1}{(N-1)}$$

Queremos ver la amplitud de transición desde estado 1 al N.

$$\langle x_N, t_N | x_1, t_1 \rangle = \int dx_{N-1} \int dx_{N-2} \dots \int dx_2 \overbrace{\langle x_N, t_N | x_{N-1}, t_{N-1} \rangle \dots \langle x_2, t_2 | x_1, t_1 \rangle}^{= N}$$

Se puede pensar como que estamos sumando sobre todos los posibles caminos entre (x_1, t_1) y (x_N, t_N) fijos. En mecánica clásica teníamos un solo camino, el que minimizaba la acción S

$$\delta \int_{t_1}^{t_2} dt \mathcal{L} = \delta S = 0$$

En mecánica cuántica todos los posibles caminos aportan. En un libro de Dirac, Feynman lee

$$\langle x_2, t_2 | x_1, t_1 \rangle \text{ corresponde a } e^{i \int_{t_1}^{t_2} \frac{\mathcal{L}}{\hbar} dt}$$

Definiremos:

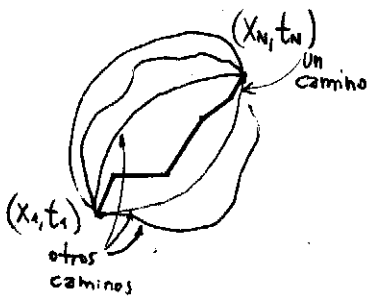
$$S(n, n-1) \equiv \int_{t_{n-1}}^{t_n} \mathcal{L}(x, \dot{x}) dt$$

Luego para considerar la suma sobre todos los segmentillos, a lo largo de un camino, tendremos:

$$N. = \prod_{n=2}^N e^{\frac{i}{\hbar} S(n, n-1)} = e^{\frac{i}{\hbar} \left(\sum_{n=2}^N S(n, n-1) \right)} = e^{\frac{i}{\hbar} S(N, 1)}$$

Luego, hay que considerar TODOS los posibles caminos

$$\langle x_N, t_N | x_1, t_1 \rangle \sim \sum_{\text{caminos}} e^{\frac{i}{\hbar} S(N, 1)}$$



Cuando $\hbar \rightarrow 0$ las trayectorias contribuyen con una cantidad que oscila loca y violentamente. Tienen a la cancelación para caminos alejados

Por $\hbar \neq 0$ la fase es grande \Rightarrow se cancelan

Esto no ocurre cerca del camino (real) que cumple: $\delta S(N, 1) = 0$

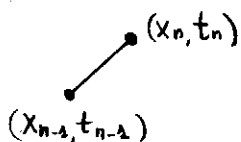
Para trayectorias cercanas la fase no es grande y hay interferencia constructiva

Para un δt infinitesimal es:

$$\langle x_n, t_n | x_{n-1}, t_{n-1} \rangle = N. e^{\frac{i}{\hbar} S(n, n-1)}$$

$$S(n, n-1) = \int_{t_{n-1}}^{t_n} dt \left(\frac{m}{2} \dot{x}^2 - V(x) \right) \approx \int_{t_{n-1}}^{t_n} dt \left(\frac{m}{2} \frac{(x_n - x_{n-1})^2}{\delta t^2} - V\left(\frac{x_n + x_{n-1}}{2}\right) \right)$$

orden 1 pues $\delta t \neq 0$



consideremos, por ejemplo, una partícula libre: $\rightarrow V=0$

\Rightarrow resolviendo $\langle X_n, t_n | X_{n-1}, t_{n-1} \rangle = N \cdot e^{i m \frac{(X_n - X_{n-1})^2}{2\hbar \Delta t}}$

Esto no es otra cosa que el propagador de una partícula libre. Para un Δt finito será:

$$\langle X_n, t_n | X_1, t_1 \rangle = \lim_{N \rightarrow \infty} \left(\frac{m}{2\pi\hbar i \Delta t} \right)^{\frac{N-1}{2}} \int dX_{n-1} \int dX_{n-2} \dots \int dX_2 \prod_{n=2}^N e^{i \frac{S(n, n-1)}{\hbar}}$$

$$\langle X_n, t_n | X_1, t_1 \rangle = \int_{X_1}^{X_n} \mathcal{D}[X(t)] \cdot e^{i \int_{t_1}^{t_n} dt \frac{\mathcal{L}(x, \dot{x})}{\hbar}} \quad \leftarrow \text{Integral de camino de Feynman}$$

En base a éstas Feynman desarrolla una formulación equivalente de la mecánica cuántica que utiliza los conceptos de: ① superposición ② composición de la transición ③ Límite clásico con $\hbar \rightarrow 0$.

Estas integrales contienen toda la información del sistema cuántico, aunque no sea sencillo extraerla.

Consideremos un propagador de $(x', 0) \rightarrow (x', t)$

$$G(t) = \int dx' K(x', t; x', 0) = \int dx' \langle x' | e^{-i \frac{Ht}{\hbar}} | x' \rangle = \sum_a \int dx' \langle x' | e^{-i \frac{E_a t}{\hbar}} | a' \rangle \langle a' | x' \rangle$$

$$G(t) = \sum_a e^{-i \frac{E_a t}{\hbar}} \int dx' |\langle x' | a' \rangle|^2 = \sum_a e^{-i \frac{E_a t}{\hbar}} \quad \leftarrow \text{Es reminiscencia de la función de partición de mecánica estadística}$$

Tomando Laplace Fourier $\rightarrow \tilde{G}(E) = -i \int dt \frac{G(t)}{\hbar} \cdot e^{iEt/\hbar} = \sum_a \frac{1}{E - E_a}$ \leftarrow El espectro de autoenergías son los polos de $\tilde{G}(E)$

La expresión:

$$\langle x, t | x_1, t_1 \rangle \equiv \text{integral de caminos de Feynman}$$

satisface la ecuación de Schrödinger y es una alternativa a la formulación de la cuántica usual.

■ Introducción AL Momento Angular (Rotaciones)

EL operador \hat{L} será el encargado de realizar las rotaciones. Por el álgebra visto en la mecánica clásica sabemos que; dado un vector \vec{v} y una matriz R ortogonal se tiene:

$$\boxed{\vec{v}' = R \vec{v}} \quad \text{con} \quad |\vec{v}'| = |\vec{v}| \quad |\vec{v}'|^2 = v^t v \rightarrow (v^t R^t)(R v), \quad R^t R = R R^t = \mathbb{1}$$

pues

CLASURA $(R_1 R_2)(R_1 R_2)^t = R_1 R_2 R_2^t R_1^t = \mathbb{1}$ ← el producto de dos matrices ortogonales es otra matriz ortogonal

ASOCIATIVIDAD $R_1(R_2 R_3) = (R_1 R_2) R_3$

∃ identidad $\mathbb{1}$ $R \cdot \mathbb{1} = \mathbb{1} \cdot R = R$

∃ inversa R^{-1}

$$R \cdot R^{-1} = R^{-1} \cdot R = \mathbb{1} \Rightarrow \text{con} \quad \boxed{R^{-1} \equiv R^t}$$

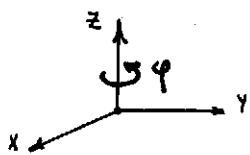
MATRIZ
ORTOGONAL

$$R^t R = \mathbb{1}$$

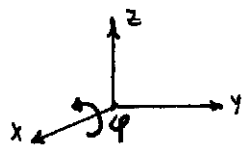
Esto define un grupo de matrices ortogonales que realiza rotaciones y se denomina $SO(3)$

■ No Conmutatividad de las Rotaciones Clásicas

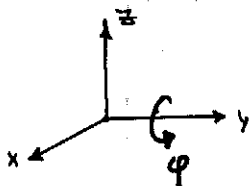
Las rotaciones finitas no conmutan. Luego el grupo de las rotaciones será un grupo abeliano



$$R_z(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



$$R_x(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \varphi & -\sin \varphi \\ 0 & \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}$$



$$R_y(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi & 0 & \sin \varphi \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin \varphi & 0 & \cos \varphi \end{pmatrix}$$

Si reemplazamos $\left\{ \begin{array}{l} \cos(\epsilon) \cong 1 - \epsilon^2/2 \\ \sin(\epsilon) \cong \epsilon \end{array} \right\}$ hasta orden 2

Se puede ver que las rotaciones sólo conmutan a orden 1(ϵ) (en torno a ejes diferentes)

rotación infinitesimal ($d\varphi$) CONMUTA
rotación finita (φ) NO CONMUTA

■ Rotaciones Cuánticas

Para las rotaciones cuánticas se pedirá:

$$D(\hat{n}, d\varphi) = \mathbb{1} - i \frac{\vec{J} \cdot \hat{n}}{\hbar} d\varphi$$

← Rotación infinitesimal

$$D(\hat{n}, \theta) = e^{-i \frac{\vec{J} \cdot \hat{n}}{\hbar} \theta}$$

← Rotación finita

donde \hat{D} es el operador de las rotaciones, y \hat{J} es un momento angular general. Se postula de esta forma para que \hat{D} cumpla las mismas propiedades que R y la relación de conmutación

$$R_x R_y - R_y R_x = R_z(\epsilon^2) - \mathbb{1}$$

$$D(\hat{x}, \epsilon) \cdot D(\hat{y}, \epsilon) - D(\hat{y}, \epsilon) \cdot D(\hat{x}, \epsilon) = D(\hat{z}, \epsilon^2) - D(\mathbb{1})$$

⇒ la cuenta lleva a:

$$J_x J_y - J_y J_x = i\hbar J_z$$

⇒ generalizando se llega a:

$$[J_i, J_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} J_k$$

← Relaciones de conmutación generales para momento angular \hat{J}

Para sistemas de spin 1/2 es $D(\hat{n}, \phi) \equiv e^{-i \frac{\hat{S} \cdot \hat{n}}{\hbar} \phi}$

Se puede ver que ante rotaciones cuánticas $D(\hat{n}, \phi)$ los valores de expectación transforman como vectores

$$\begin{pmatrix} \langle S_x' \rangle \\ \langle S_y' \rangle \\ \langle S_z' \rangle \end{pmatrix} = R_{(\hat{n}, \phi)} \begin{pmatrix} \langle S_x \rangle \\ \langle S_y \rangle \\ \langle S_z \rangle \end{pmatrix}$$

En general $\vec{J} = (J_x, J_y, J_z)$ se transforma como vector $\Rightarrow \vec{J}$ es un operador vectorial
Para spin 1/2 es:

$$|\alpha\rangle = \langle +|\alpha\rangle |+\rangle + \langle -|\alpha\rangle |-\rangle$$

$$D(\hat{z}, \phi) |\alpha\rangle = e^{-i \frac{S_z \phi}{\hbar}} \langle +|\alpha\rangle |+\rangle + e^{-i \frac{S_z \phi}{\hbar}} \langle -|\alpha\rangle |-\rangle$$

$$D(\hat{z}, \phi) |\alpha\rangle = \langle +|\alpha\rangle e^{-i \phi/2} |+\rangle + \langle -|\alpha\rangle e^{i \phi/2} |-\rangle$$

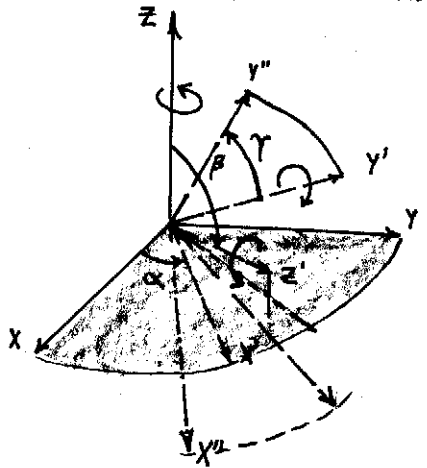
Si $\phi = 2\pi$ (cosa que debería dejar al ket inalterado)

$$D(\hat{z}, 2\pi) |\alpha\rangle = -\langle +|\alpha\rangle |+\rangle - \langle -|\alpha\rangle |-\rangle = \boxed{-|\alpha\rangle}$$

Luego, esto es una muestra del carácter no-clásico del spin; una vuelta completa le cambia el signo al ket [igualmente notemos que el valor de expectación -que es algo físico- no varía]
Es muestra de que el ket no puede tener sentido físico.

■ Angulos de Euler

Se define una serie de rotaciones:



Los ángulos de Euler son la caracterización de una rotación general en 3D

- ① $R_z(\alpha)$; ② $R_{y'}(\beta)$; ③ $R_{z''}(\gamma)$

Esto equivale a: $R(\alpha, \beta, \gamma) = R_{z''}(\gamma) \cdot R_{y'}(\beta) \cdot R_z(\alpha)$

$$e^{-i \frac{J_z}{\hbar} \alpha} e^{-i \frac{J_{y'}}{\hbar} \beta} e^{-i \frac{J_{z''}}{\hbar} \gamma} |\psi\rangle$$

Pero desconozco como operar en los ejes móviles z', y'

$$R_{y'}(\beta) = R_z(\alpha) R_y(\beta) R_z^{-1}(\alpha)$$

$$R_{z''}(\gamma) = R_{y'}(\beta) R_z(\gamma) R_{y'}^{-1}(\beta)$$

$$R(\alpha, \beta, \gamma) = R_{y'}(\beta) R_z(\gamma) \underbrace{R_{y'}^{-1}(\beta) R_{y'}(\beta)}_{\mathbb{1}} R_z(\alpha)$$

$$= R_z(\alpha) R_y(\beta) R_z^{-1}(\alpha) R_z(\gamma) R_z(\alpha)$$

$$\boxed{R(\alpha, \beta, \gamma) = R_z(\alpha) R_y(\beta) R_z(\gamma)}$$

← Rotación equivalente a [1] pero para ejes fijos (en QM sabemos rotar en torno a ejes fijos)

Entonces nuestra rotación en 3D cuántica será:

$$D(\alpha, \beta, \gamma) = D_z(\alpha) D_y(\beta) D_z(\gamma) = e^{-i \frac{J_z}{\hbar} \alpha} e^{-i \frac{J_y}{\hbar} \beta} e^{-i \frac{J_z}{\hbar} \gamma}$$

Autoestados y Autovalores de J

Partimos de $[J_i, J_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} J_k$

$$J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2$$

$$[J^2, J_i] = 0$$

MUY IMPORTANTE. Se prueba evaluando directamente. Lleva a:

$$[J^2, J_i^n] = 0 \text{ con } \begin{cases} i = x, y, z \\ n \in \mathbb{N} \end{cases}$$

Se eligen J^2, J_z como observables que conmutan

$$J^2 |a, b\rangle = a |a, b\rangle$$

$$J_z |a, b\rangle = b |a, b\rangle$$

Definiremos los operadores de subida y de bajada:

$$J_{\pm} \equiv J_x \pm iJ_y$$

con
$$\begin{cases} [J_+, J_-] = 2\hbar J_z \\ [J_z, J_{\pm}] = \pm \hbar J_{\pm} \\ [J_{\pm}, J^2] = 0 \end{cases}$$

$$J^2 (J_{\pm} |a, b\rangle) = J_{\pm} J^2 |a, b\rangle = a (J_{\pm} |a, b\rangle) \Rightarrow J_{\pm} |a, b\rangle = \square |a, b\rangle$$

$$(J_z J_{\pm} - J_{\pm} J_z) |a, b\rangle = \pm \hbar J_{\pm} |a, b\rangle$$

$$J_z (J_{\pm} |a, b\rangle) = (b \pm \hbar) (J_{\pm} |a, b\rangle) \Rightarrow J_{\pm} |a, b\rangle = \square |a, b \pm \hbar\rangle$$

$$J_{\pm} |a, b\rangle = c_{\pm} |a, b \pm \hbar\rangle$$

$J_+ |a, b\rangle = c_+ |a, b + \hbar\rangle$ sube el J_z en una unidad de \hbar
 $J_- |a, b\rangle = c_- |a, b - \hbar\rangle$ baja el J_z en una unidad de \hbar

$$J_+ J_- = J_x^2 + iJ_y J_x - iJ_x J_y + J_y^2$$

$$J_- J_+ = J_x^2 - iJ_y J_x + iJ_x J_y + J_y^2$$

$$(J_+^{\dagger}) = J_-$$

$$J^2 = J_z^2 + \frac{1}{2} (J_+ J_- + J_- J_+)$$

$$J^2 - J_z^2 = \frac{1}{2} (J_+ J_+^{\dagger} + J_+^{\dagger} J_+)$$

$$\langle a, b | J^2 - J_z^2 | a, b \rangle = \langle a, b | J_+ J_+^{\dagger} + J_+^{\dagger} J_+ | a, b \rangle \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$(a - b^2) \langle a, b | a, b \rangle = [\langle a, b | J_+ J_+^{\dagger} | a, b \rangle + \langle a, b | J_+^{\dagger} J_+ | a, b \rangle] \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$(a - b^2) = |J_+^{\dagger} | a, b \rangle|^2 \geq 0$$

$$a \geq b^2 \leftarrow \text{Hay cota para } b$$

$$J_+ |a, b_m\rangle = 0 \leftarrow \text{Como no puede seguir subiendo debe dar el ket nulo}$$

$$J_- J_+ |a, b_m\rangle = 0, \text{ pero } J_- J_+ = J_x^2 + J_y^2 + i[J_x, J_y]$$

$$J_- J_+ = J^2 - J_z^2 + i\hbar J_z$$

$$(J^2 - J_z^2 - \hbar J_z) |a, b_m\rangle = 0$$

$$(a - b_m^2 - \hbar b_m) |a, b_m\rangle = 0$$

$$a = b_m(b_m + \hbar)$$

$$J_- |a, b_m\rangle = 0 \leftarrow \text{Como no puede seguir bajando debe dar el ket nulo}$$

$$J_+ J_- |a, b_m\rangle = 0 \quad J_+ J_- = J^2 - J_z^2 + \hbar J_z$$

$$(J^2 - J_z^2 + \hbar J_z) |a, b_m\rangle = 0$$

$$(a - b_m^2 + \hbar b_m) |a, b_m\rangle = 0$$

$$a = b_m(b_m - \hbar)$$

$$b_m(b_m + \hbar) = b_m(b_m - \hbar)$$

tiene solución
 $b_m - b_m = -\hbar$ si $b_m + \hbar \neq 0$

absurdo \Rightarrow $b_m = -b_m$

Entonces $-b_m = b_m \Rightarrow -b_m \leq b \leq b_m$

Luego $|a, b_m\rangle \xrightarrow{J_+} |a, b_m\rangle$, y como J_+ sube de a un \hbar será:

$$b_m = b_m + n\hbar \rightarrow b_m = \frac{n\hbar}{2} = \left(\frac{n}{2}\right)\hbar = j\hbar \Rightarrow j \text{ es entero o semientero}$$

definiremos:

$$b_m \equiv j\hbar$$

$$a \equiv j(j+1)\hbar^2$$

$$-j\hbar \leq b \leq j\hbar$$

$$-j \leq m \leq j$$

$$\frac{b}{\hbar} \equiv m$$

$m = (-j, -j+1, -j+2, \dots, j-1, j)$ $2j+1$ valores de m

$$\begin{aligned} J^2 |j, m\rangle &= j(j+1)\hbar^2 |j, m\rangle \\ J_z |j, m\rangle &= m\hbar |j, m\rangle \end{aligned}$$

• La normalización de J_{\pm}

$$J_+ |j, m\rangle = c_+ |j, m+1\rangle$$

$$J_-^{\dagger} = J_+$$

$$\langle j, m | J_- J_+ |j, m\rangle = \langle j, m | J_+^{\dagger} J_+ |j, m\rangle = |c_+|^2$$

$$\langle j, m | J^2 - J_z^2 - \hbar J_z |j, m\rangle = j(j+1)\hbar^2 - m^2\hbar^2 - \hbar^2 m = |c_+|^2$$

por convención se toman $c_{\pm} \in \mathbb{R}$

$$c_+ = \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m+1)} = \hbar \sqrt{(j-m)(j+m+1)}$$

$$\langle j, m | J_+ J_- |j, m\rangle = \langle j, m | J_-^{\dagger} J_- |j, m\rangle = |c_-|^2$$

$$= j(j+1)\hbar^2 - m^2\hbar^2 + m\hbar^2 = |c_-|^2$$

$$c_- = \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m-1)} = \hbar \sqrt{(j+m)(j-m+1)}$$

$$\begin{aligned} J_+ |j, m\rangle &= \hbar \sqrt{(j-m)(j+m+1)} |j, m+1\rangle \\ J_- |j, m\rangle &= \hbar \sqrt{(j+m)(j-m+1)} |j, m-1\rangle \end{aligned}$$

■ Elementos de Matriz de J^2, J_z, J_{\pm}

Asumiendo normalización de $|j, m\rangle$

$$\langle j', m' | J^2 |j, m\rangle = j(j+1)\hbar^2 \delta_{j'j} \delta_{m'm}$$

$$\langle j', m' | J_z | j, m \rangle = m \hbar \delta_{j'j} \delta_{m'm}$$

$$\langle j', m' | J_{\pm} | j, m \rangle = \sqrt{(j \mp m)(j \pm m + 1)} \hbar \delta_{j'j} \delta_{m', m \pm 1}$$

• elementos de matriz de $\mathcal{D}(R)$

Ahora queremos ver cual es la forma de los elementos de matriz de $\mathcal{D}(R)$

$$\mathcal{D}(R) = e^{-i \frac{J \cdot \hat{n} \phi}{\hbar}} \leftarrow \left(\frac{\mathcal{D}(R) \text{ tiene por efecto rotar}}{\text{el sistema fisico}} \right)$$

Lo primero a notar es que:

$$\langle j', m' | \mathcal{D}(R) | j, m \rangle \propto \delta_{j'j}$$

porque $[J^2, J_i] = 0 \rightarrow \mathcal{D}(R) = f(J_i) \rightarrow [J^2, \mathcal{D}(R)] = 0$

$$[J_i, J_j] = 0 \rightarrow \mathcal{D}_{m'm}^{(j)} = \langle j, m' | e^{-i \frac{J \cdot \hat{n} \phi}{\hbar}} | j, m \rangle \leftarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{Es una matriz para cada } j \text{ fijo} \\ \text{con } (2j+1) \times (2j+1) = \text{dimensión} \end{array} \right.$$

$$\mathcal{D}(R) | j, m \rangle = \sum_{m'} | j, m' \rangle \langle j, m' | e^{-i \frac{J \cdot \hat{n} \phi}{\hbar}} | j, m \rangle = \sum_{m'} \mathcal{D}_{m'm}^{(j)}(R) | j, m' \rangle$$

Las rotaciones no cambian el j

$$\mathcal{D}_{m'm}^{(j)} \in (2j+1) \times (2j+1)$$

$\mathcal{D}(R)$ conecta estados con la misma j

$$\mathcal{D}(R) | j, m \rangle = \sum_{m'} \mathcal{D}_{m'm}^{(j)}(R) | j, m' \rangle$$

La matriz de $\mathcal{D}(R)$ (no caracterizada por un único j) puede ponerse en forma diagonal por bloques:

$$\mathcal{D}(R) = \begin{pmatrix} \boxed{\text{bloqueo}} & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{\text{bloqueo}} & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{\text{bloqueo}} \\ \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} \begin{matrix} j \\ j'' \\ j''' \end{matrix}$$

con cada bloque de $(2j+1) \times (2j+1)$. Cada bloque sin embargo es irreducible

Las matrices de rotación con j fijo forman un grupo

$\mathcal{D}_{m'm}^{(j)}(R)$ son los elementillos de la matriz de rotación

$$| j, m \rangle \xrightarrow{\text{Rotación}} \mathcal{D}(R) | j, m \rangle = \sum_{m'} \underbrace{\mathcal{D}_{m'm}^{(j)}(R)}_{\text{amplitud de hallar a } | j, m \rangle \text{ rotado en } | j, m' \rangle} | j, m' \rangle$$

• forma explícita del operador $\mathcal{D}(R)$

Los ángulos de Euler permitieron caracterizar la rotación más general. Entonces:

$$\mathcal{D}_{m'm}^{(j)} = \langle j, m' | e^{-i \frac{J_z \alpha}{\hbar}} e^{-i \frac{J_y \beta}{\hbar}} e^{-i \frac{J_z \gamma}{\hbar}} | j, m \rangle$$

$$\mathcal{D}_{m'm}^{(j)} = \underbrace{e^{-i(m'\alpha + m\gamma)}}_{\text{una fase}} \cdot \underbrace{\langle j, m' | e^{-i \frac{J_y \beta}{\hbar}} | j, m \rangle}_{\equiv d_{m'm}^{(j)}(\beta)}$$

En los $d_{m'm}^{(j)}$ está la dificultad de la cuenta.

Formalismo de Spinores de Pauli

Apropiado para trabajar con sistemas de spin 1/2. Estos sistemas son casos particulares de momento angular: $\hbar = \frac{1}{2}$ $m = -1/2, +1/2$ \rightarrow Se definen los spinores χ_{\pm} como:

$$\begin{aligned} |+\rangle &\equiv \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \equiv \chi_+ & \chi_+^\dagger &\equiv \langle +| \\ |-\rangle &\equiv \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \equiv \chi_- & \chi_-^\dagger &\equiv \langle -| \end{aligned}$$

$$|\alpha\rangle \equiv \begin{pmatrix} \langle +|\alpha\rangle \\ \langle -|\alpha\rangle \end{pmatrix} \quad \langle \alpha| \equiv (\langle +|\alpha\rangle \quad \langle -|\alpha\rangle)$$

Para spin 1/2 podemos tomar $\vec{J} = \frac{\hbar}{2} \vec{S}$ por la analogía de las relaciones de conmutación.

A su vez

$$\vec{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma}$$

con $\vec{\sigma} \equiv (\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z)$ (es una especie de vector)

Luego esta equivalencia provee expresión de los operadores S_i en términos de matrices de 2x2. Así:

$$\vec{\sigma} = \left[\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right]$$

Matrices de Pauli

$$i \frac{[J_-, J_+]}{2} = J_y = S_y = \frac{\hbar}{2} \sigma_y$$

acción sobre kets acción sobre spinores

Propiedades básicas de las matrices de Pauli

$$\begin{aligned} \sigma_i^2 &= \mathbb{1} & \sigma_i^n &= \begin{cases} \mathbb{1} & \text{par} \\ \sigma_i & \text{impar} \end{cases} \\ \sigma_i^\dagger &= \sigma_i \\ [\sigma_i, \sigma_j] &= i 2 \epsilon_{ijk} \sigma_k \\ \{\sigma_i, \sigma_j\} &= \delta_{ij} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |+\rangle &\equiv |j=1/2, m=1/2\rangle \\ |-\rangle &\equiv |j=1/2, m=-1/2\rangle \end{aligned}$$

$$(\vec{\sigma} \cdot \vec{a})(\vec{\sigma} \cdot \vec{b}) = (\vec{a} \cdot \vec{b}) + i \vec{\sigma} \cdot (\vec{a} \times \vec{b})$$

Aplicación a las Rotaciones (con $j=1/2$)

$$\mathcal{D}(\hat{n}, \phi) = e^{-i \frac{\vec{J} \cdot \hat{n} \phi}{\hbar}} = e^{-i \frac{\vec{\sigma} \cdot \hat{n} \phi}{2}}$$

, pero $(\vec{\sigma} \cdot \hat{n})^n = \begin{cases} \vec{\sigma} \cdot \hat{n} & n \text{ impar} \\ \mathbb{1} & n \text{ par} \end{cases} \Rightarrow$

$$e^{-i \frac{\vec{\sigma} \cdot \hat{n} \phi}{2}} = 1 - i \frac{\vec{\sigma} \cdot \hat{n} \phi}{2} - \frac{1}{2!} \left(\frac{\vec{\sigma} \cdot \hat{n}}{2} \right)^2 \left(\frac{\phi}{2} \right)^2 + \frac{i}{3!} \left(\frac{\vec{\sigma} \cdot \hat{n}}{2} \right)^3 \left(\frac{\phi}{2} \right)^3 - \dots$$

$$\mathcal{D}(\hat{n}, \phi) = e^{-i \frac{\vec{\sigma} \cdot \hat{n} \phi}{2}} = \mathbb{1} \cdot \cos\left(\frac{\phi}{2}\right) - i \vec{\sigma} \cdot \hat{n} \cdot \sin\left(\frac{\phi}{2}\right) \quad ; \text{ con } \mathbb{1} \in 2 \times 2$$

Operador de rotación para sistemas de spin 1/2

Con esta expresión podemos evaluar $d_{m'm}^{j=1/2}(\beta) \rightarrow$

$$d^{1/2}(\beta) \equiv \begin{pmatrix} \cos \beta/2 & -\sin \beta/2 \\ \sin \beta/2 & \cos \beta/2 \end{pmatrix} \begin{matrix} |+\rangle \\ |-\rangle \end{matrix}$$

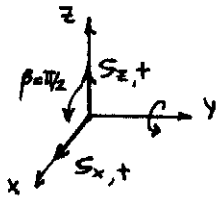
$$\cos(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1} (-1)^n}{(2n+1)!}$$

$$\sin(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n} (-1)^n}{(2n)!}$$

En el caso general el operador de rotación para sistemas de spin 1/2 lucirá:

$$D^{\beta=1/2}(\alpha, \beta, \gamma) = \begin{pmatrix} e^{-\frac{i}{2}(\alpha+\gamma)} \cdot \cos\left(\frac{\beta}{2}\right) & -e^{-\frac{i}{2}(\alpha-\gamma)} \cdot \sin\left(\frac{\beta}{2}\right) \\ e^{-\frac{i}{2}(\gamma-\alpha)} \cdot \sin\left(\frac{\beta}{2}\right) & e^{\frac{i}{2}(\alpha+\gamma)} \cdot \cos\left(\frac{\beta}{2}\right) \end{pmatrix}$$

• Ejemplo



$$D^{1/2}(\pi/2) = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \rightarrow D^{1/2}(\pi/2) \chi_+ = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{\sqrt{2}}{2} (\chi_+ + \chi_-)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} (|+\rangle + |-\rangle)$$

Este resultado es intuitivamente lógico $\rightarrow D^{1/2}(\pi/2) \chi_+ = |S_{x,+}\rangle$

■ Rotaciones en Sistemas con $j=1$

Ahora tenemos: $j=1$ $m = -1, 0, 1$; recordando J_y en términos de escaleras:

$$J_y = \frac{J_+ - J_-}{2i} \rightarrow J_y = \frac{i\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} |11\rangle \\ |10\rangle \\ |1-1\rangle \end{matrix}$$

$$e^{-i \frac{J_y}{\hbar} \beta} = 1 - i \frac{J_y}{\hbar} \beta + \frac{(-i)^2}{2!} \left(\frac{J_y}{\hbar} \beta\right)^2 \frac{1}{2!} + \frac{(-i)^3}{3!} \left(\frac{J_y}{\hbar} \beta\right)^3 \frac{1}{3!} + \dots$$

$$= 1 - i \frac{J_y}{\hbar} \beta - \frac{1}{2!} \left(\frac{J_y}{\hbar} \beta\right)^2 - \frac{i}{3!} \left(\frac{J_y}{\hbar} \beta\right)^3$$

$$\left(\frac{J_y}{\hbar}\right)^n = \begin{cases} \left(\frac{J_y}{\hbar}\right) & n \text{ impar} \\ \left(\frac{J_y}{\hbar}\right)^2 & n \text{ par} \end{cases}$$

$$e^{-i \frac{J_y}{\hbar} \beta} = 1 - \left(\frac{J_y}{\hbar}\right)^2 (1 - \cos \beta) - i \left(\frac{J_y}{\hbar}\right) \sin \beta = \hat{D}^{\beta=1}(\beta)$$

$$D^{\beta=1}(\beta) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}(1+\cos \beta) & -\frac{1}{\sqrt{2}} \sin \beta & \frac{1}{2}(1-\cos \beta) \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \sin \beta & \cos \beta & -\frac{1}{\sqrt{2}} \sin \beta \\ \frac{1}{2}(1-\cos \beta) & \frac{1}{\sqrt{2}} \sin \beta & \frac{1}{2}(1+\cos \beta) \end{pmatrix} \begin{matrix} |11\rangle \\ |10\rangle \\ |1-1\rangle \end{matrix}$$

acá lo vemos como operador (es notación $D^{\beta=1}(\beta)$ m/m simboliza la matriz

■ Momento Angular Orbital

$$\vec{L} = \vec{x} \times \vec{p} \quad \text{verifica el álgebra de } \hat{J}$$

$$[L_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_k \quad L_i = \epsilon_{ijk} x_j p_k$$

$$L_z = x p_y - y p_x$$

Consideremos una rotación en torno a \hat{z} , en un $\delta\phi$

$$\begin{aligned} \left(1 - \frac{i L_z \delta\phi}{\hbar}\right) |x', y', z'\rangle &= \left(1 - \frac{i x p_y \delta\phi}{\hbar} + \frac{i y p_x \delta\phi}{\hbar}\right) |x', y', z'\rangle \\ &= \left(1 - \frac{i p_y (x \delta\phi)}{\hbar} + \frac{i p_x (y \delta\phi)}{\hbar}\right) |x', y', z'\rangle \\ &= \left(1 - \frac{i}{\hbar} (-p_x \cdot y \delta\phi + p_y \cdot x \delta\phi)\right) |x', y', z'\rangle \end{aligned}$$

$$\boxed{\left(1 - \frac{i L_z \delta\phi}{\hbar}\right) |x', y', z'\rangle = |x' - y' \delta\phi, y' + x' \delta\phi, z'\rangle}$$

Esto es una
transformación en
 \hat{x}, \hat{y}



Esta transformación es debida a una rotación
infinitesimal, en $\delta\phi$, torno a $\hat{z} \Rightarrow$

L_z genera Las rotaciones clásicas (en torno a \hat{z})

$$\Psi_\alpha(\hat{x}) = \langle x', y', z' | \alpha \rangle \xrightarrow{\text{ROTAMOS EN } \hat{z}} \langle x', y', z' | 1 - \frac{i L_z \delta\phi}{\hbar} | \alpha \rangle = \langle x' + y' \delta\phi, y' - x' \delta\phi, z' | \alpha \rangle$$

$$\Psi_\alpha(\hat{r}) = \langle r, \theta, \phi | \alpha \rangle \xrightarrow{\text{ROTAMOS EN } \hat{z}} \langle r, \theta, \phi - \delta\phi | \alpha \rangle$$

Podemos hallar una expresión para L_z en esféricas:

$$\langle r, \theta, \phi | 1 - \frac{i L_z \delta\phi}{\hbar} | \alpha \rangle \approx \langle \phi | \alpha \rangle - \frac{\partial}{\partial \phi} \langle \phi | \alpha \rangle \cdot \delta\phi \Rightarrow$$

identificamos:

$$\langle \hat{r} | 1 - \frac{i L_z \delta\phi}{\hbar} | \alpha \rangle = - \frac{\partial}{\partial \phi} \langle \hat{r} | \alpha \rangle$$

$$\boxed{L_z = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi}} \quad \leftarrow \text{Operador } L_z \text{ en esféricas}$$

Usando

$$L^2 = L_z^2 + \frac{1}{2} (L_+ L_- + L_- L_+) \quad \text{se llega a:}$$

$$\langle r, \theta, \phi | L^2 | \alpha \rangle = -\hbar^2 \left[\frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right] \right] \langle r, \theta, \phi | \alpha \rangle$$

$$\boxed{L^2 = -\hbar^2 r^2 \nabla_{\theta, \phi}^2}$$

, donde $\nabla_{\theta, \phi}^2$ es la parte angular del Laplaciano en coordenadas esféricas.

Esto puede obtenerse también partiendo de:

$$\boxed{L^2 = \vec{x}^2 \vec{p}^2 - (\vec{x} \cdot \vec{p})^2 + i\hbar \vec{x} \cdot \vec{p}}$$

Sea un H de partícula, sin spin, sujeta a potencial simétricamente esférico. Sabemos que la función de onda $\Psi_\alpha(\vec{r})$ es separable en coordenadas esféricas, entonces:

$$\langle \vec{r} | n, l, m \rangle = R_{nl}(r) \cdot Y_l^m(\theta, \varphi)$$

La dependencia angular es común para todo problema de simetría esférica

$$\langle \vec{r} | n, l, m \rangle = \langle r | \otimes \langle \theta, \varphi | \rangle | n, l, m \rangle = \langle r | n, l, m \rangle \langle \theta, \varphi | l, m \rangle$$

Cuando el H es esféricamente simétrico (como en potencial central) se tiene

$$[H, L_z] = [H, L^2] = 0$$

Trabajaremos solamente en la parte angular $|\theta, \varphi\rangle \equiv |\hat{n}\rangle$

$$\langle \hat{n} | l, m \rangle = Y_l^m(\theta, \varphi) = Y_l^m(\hat{n})$$

amplitud de hallar $|l, m\rangle$ en la dirección \hat{n}

Podemos vincular ahora los armónicos esféricos con los autoestados de L_z, L^2

$$L_z |l, m\rangle = m\hbar |l, m\rangle \Rightarrow \langle \hat{n} | L_z |l, m\rangle = m\hbar \langle \hat{n} | l, m \rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \varphi} \langle \hat{n} | l, m \rangle$$

$$L^2 |l, m\rangle = l(l+1)\hbar^2 |l, m\rangle$$

$$\langle \hat{n} | L^2 |l, m\rangle = l(l+1)\hbar^2 \langle \hat{n} | l, m \rangle$$

$$m \langle \hat{n} | l, m \rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \varphi} \langle \hat{n} | l, m \rangle$$

$$Y_l^m(\theta, \varphi) \propto e^{im\varphi}$$

$$-\hbar^2 r^2 \nabla_{\theta\varphi}^2 \langle \hat{n} | l, m \rangle = l(l+1)\hbar^2 \langle \hat{n} | l, m \rangle$$

$$(-\hbar^2 r^2 \nabla_{\theta, \varphi}^2 + l(l+1)\hbar^2) \langle \hat{n} | l, m \rangle = 0$$

Con la ortogonalidad $\rightarrow \langle l', m' | l, m \rangle = \delta_{ll'} \delta_{m'm}$ llegamos a:
completitud $\rightarrow \int d\Omega |\hat{n}\rangle \langle \hat{n}| = 1$

$$\int d\Omega \langle l', m' | \hat{n} \rangle \langle \hat{n} | l, m \rangle = \delta_{ll'} \delta_{m'm}$$

$$\int d\Omega Y_l^{m*}(\theta, \varphi) Y_l^m(\theta, \varphi) = \delta_{ll'} \delta_{m'm}$$

Podemos hallar una expresión para:

$$\langle \hat{n} | L_+ |l, l\rangle = 0$$

$$-i\hbar e^{i\varphi} \left(i \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \langle \hat{n} | l, l \rangle = 0 \rightarrow Y_l^l(\theta, \varphi) = c_l e^{il\varphi} \sin^l \theta$$

Luego usamos L_- para hallar sucesivamente los demás Y_l^m

$$\frac{\langle \hat{n} | L_- |l, m\rangle}{\sqrt{(l+m)(l-m+1)}} = \langle \hat{n} | l, m-1 \rangle$$

Por este camino se llega a:

$$Y_l^m(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^m}{2^l l!} \sqrt{\frac{(2l+1)(l+m)!}{4\pi (l-m)!}} e^{im\varphi} \frac{1}{\sin^m \theta} \frac{d^{l-m}}{d(\cos^2 \theta)} (\sin \theta)^{2l} \quad \text{con:}$$

$$Y_l^{-m}(\theta, \varphi) = (-1)^m (Y_l^m(\theta, \varphi))^*$$

$$Y_l^0(\theta, \varphi) = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} P_l(\cos \theta)$$

En el caso de momento angular orbital "l" no puede ser semientero porque entonces "m" sería semientero y en una vuelta de 2π

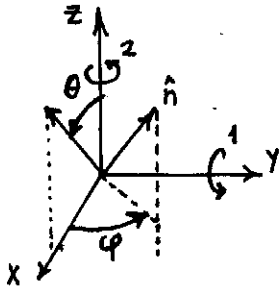
$$e^{im2\pi} = -1 \Rightarrow \Psi \text{ no sería univaluada}$$

Además

$$\langle \vec{x}' | e^{-iL_z Z/\hbar} | \alpha \rangle = \langle \vec{x}' | \alpha \rangle \quad (\text{no hay signo menos})$$

■ Armónicos Esféricos como Matrices de Rotación

Se pueden hallar autoestados dirección $|\hat{n}\rangle$ rotando el $|\hat{z}\rangle$



$$|\hat{n}\rangle = \mathcal{D}(\mathcal{R}) |\hat{z}\rangle$$

Necesitamos aplicar $\mathcal{D}(\mathcal{R}) = \mathcal{D}(\alpha = \varphi, \beta = \theta, \gamma = 0)$

$$|\hat{n}\rangle = \sum_{l,m} \mathcal{D}(\mathcal{R}) |l,m\rangle \langle l,m|\hat{z}\rangle$$

$$\langle l,m'|\hat{n}\rangle = \sum_{l,m} \langle l,m'|\mathcal{D}(\mathcal{R})|l,m\rangle \langle l,m|\hat{z}\rangle$$

$$\langle l,m'|\hat{n}\rangle = \sum_m \mathcal{D}_{m'm}^l(\mathcal{R}) \langle l,m|\hat{z}\rangle \quad \leftarrow \text{La } \mathcal{D}(\mathcal{R}) \text{ no conecta } l \text{ diferentes}$$

$$Y_l^{m'}(\theta, \varphi) = \sum_m \mathcal{D}_{m'm}^l(\mathcal{R}) Y_l^m(\theta=0, \varphi \text{ indeterminado})$$

Pero como con $\theta=0$ $Y_l^m = 0$ (con $m \neq 0$) se tiene:

$$\langle l,m|\hat{z}\rangle = Y_l^m(\theta=0, \varphi \text{ indeterminado}) \cdot \delta_{m0}$$

$$\langle l,m|\hat{z}\rangle = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \cdot \delta_{m0}$$

$$Y_l^{m'}(\theta, \varphi) = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \mathcal{D}_{m'0}^l(\alpha = \varphi, \beta = \theta, \gamma = 0)$$

◀ La matriz de rotación en este caso es un armónico esférico

La ψ tiene la misma simetría que el potencial